

CMM222 - Análise III

S1 - 2023

Prof. Fernando de Ávila Silva
Dep. de Matemática - UFPR



Aula de hoje: Topologia em \mathbb{R}^n .

- Normas; Conjuntos abertos e conjuntos fechados.

ESPAÇO EUCLIDIANO

ESPAÇO EUCLIDIANO

- Ao longo do curso utilizaremos a notação \mathbb{R}^n para indicar o espaço euclidiano n -dimensional definido pelo produto cartesiano de \mathbb{R} com ele mesmo n vezes.

ESPAÇO EUCLIDIANO

- Ao longo do curso utilizaremos a notação \mathbb{R}^n para indicar o espaço euclidiano n -dimensional definido pelo produto cartesiano de \mathbb{R} com ele mesmo n vezes.
- Os elementos $x \in \mathbb{R}^n$ são, por definição, da forma $x = (x_1, \dots, x_n)$.

ESPAÇO EUCLIDIANO

- Ao longo do curso utilizaremos a notação \mathbb{R}^n para indicar o espaço euclidiano n -dimensional definido pelo produto cartesiano de \mathbb{R} com ele mesmo n vezes.
- Os elementos $x \in \mathbb{R}^n$ são, por definição, da forma $x = (x_1, \dots, x_n)$.
- Consideramos em \mathbb{R}^n a estrutura natural de espaço vetorial:

$$\begin{aligned}x + y &= (x_1, \dots, x_n) + (y_1, \dots, y_n) \doteq (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \\ \lambda x &= (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n).\end{aligned}$$

ESPAÇO EUCLIDIANO

- Ao longo do curso utilizaremos a notação \mathbb{R}^n para indicar o espaço euclidiano n -dimensional definido pelo produto cartesiano de \mathbb{R} com ele mesmo n vezes.
- Os elementos $x \in \mathbb{R}^n$ são, por definição, da forma $x = (x_1, \dots, x_n)$.
- Consideramos em \mathbb{R}^n a estrutura natural de espaço vetorial:

$$\begin{aligned}x + y &= (x_1, \dots, x_n) + (y_1, \dots, y_n) \doteq (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \\ \lambda x &= (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n).\end{aligned}$$

- O elementos de \mathbb{R}^n serão chamados de pontos, ou de vetores.

ESPAÇO EUCLIDIANO

- Ao longo do curso utilizaremos a notação \mathbb{R}^n para indicar o espaço euclidiano n -dimensional definido pelo produto cartesiano de \mathbb{R} com ele mesmo n vezes.
- Os elementos $x \in \mathbb{R}^n$ são, por definição, da forma $x = (x_1, \dots, x_n)$.
- Consideramos em \mathbb{R}^n a estrutura natural de espaço vetorial:

$$\begin{aligned}x + y &= (x_1, \dots, x_n) + (y_1, \dots, y_n) \doteq (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \\ \lambda x &= (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n).\end{aligned}$$

- O elementos de \mathbb{R}^n serão chamados de pontos, ou de vetores.
- Dados $x, y \in \mathbb{R}^n$ defini-se o número

$$\langle x, y \rangle = \sum_{j=1}^n x_j y_j$$

NORMA

DEFINIÇÃO (NORMA)

Uma norma em \mathbb{R}^n é uma função $\mathcal{N} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfaz as seguintes propriedades:

NORMA

DEFINIÇÃO (NORMA)

Uma norma em \mathbb{R}^n é uma função $\mathcal{N} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfaz as seguintes propriedades:

(N1) $\mathcal{N}(x) \geq 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$, valendo a igualdade se, e somente se, $x = 0$.

NORMA

DEFINIÇÃO (NORMA)

Uma norma em \mathbb{R}^n é uma função $\mathcal{N} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfaz as seguintes propriedades:

- (N1) $\mathcal{N}(x) \geq 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$, valendo a igualdade se, e somente se, $x = 0$.
- (N2) $\mathcal{N}(\lambda \cdot x) = |\lambda|\mathcal{N}(x)$, para todo $\lambda \in \mathbb{R}$ e para todo $x \in \mathbb{R}^n$;

NORMA

DEFINIÇÃO (NORMA)

Uma norma em \mathbb{R}^n é uma função $\mathcal{N} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ que satisfaz as seguintes propriedades:

- (N1) $\mathcal{N}(x) \geq 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$, valendo a igualdade se, e somente se, $x = 0$.
- (N2) $\mathcal{N}(\lambda \cdot x) = |\lambda|\mathcal{N}(x)$, para todo $\lambda \in \mathbb{R}$ e para todo $x \in \mathbb{R}^n$;
- (N3) $\mathcal{N}(x + y) \leq \mathcal{N}(x) + \mathcal{N}(y)$, $\forall x, y \in \mathbb{R}^n$.

OBSERVAÇÃO (EXERCÍCIO)

A função $d : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $d(x, y) = \mathcal{N}(x - y)$ satisfaz

- (D1) $d(x, y) \geq 0$, $\forall x, y \in M$.
- (D2) $d(x, y) = 0 \iff x = y$.
- (D3) $d(x, y) = d(y, x)$ para todo $x, y \in M$. (Simetria)
- (D4) $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$ para todo $x, y, z \in M$. (Desigualdade Triangular)

EXEMPLOS

- Em \mathbb{R}^n temos as seguintes normas (usuais):

$$\text{(euclidiana)} \quad \|x\| = \left(\sum_{j=1}^n x_j^2 \right)^{1/2},$$

$$\text{(soma)} \quad \|x\|_s = \sum_{j=1}^n |x_j|,$$

$$\text{torm}(mximo) \quad \|x\|_m = \max_{1 \leq j \leq n} |x_j|.$$

EXEMPLOS

- Em \mathbb{R}^n temos as seguintes normas (usuais):

$$\text{(euclidiana)} \quad \|x\| = \left(\sum_{j=1}^n x_j^2 \right)^{1/2},$$

$$\text{(soma)} \quad \|x\|_s = \sum_{j=1}^n |x_j|,$$

$$\text{norma(máximo)} \quad \|x\|_m = \max_{1 \leq j \leq n} |x_j|.$$

TEOREMA (C-S)

Vale a desigualdade

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n.$$

EXEMPLOS

- Em \mathbb{R}^n temos as seguintes normas (usuais):

$$\text{(euclidiana)} \quad \|x\| = \left(\sum_{j=1}^n x_j^2 \right)^{1/2},$$

$$\text{(soma)} \quad \|x\|_s = \sum_{j=1}^n |x_j|,$$

$$\text{torm}(mximo) \quad \|x\|_m = \max_{1 \leq j \leq n} |x_j|.$$

TEOREMA (C-S)

Vale a desigualdade

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n.$$

TEOREMA (EQUIVALÊNCIA)

Vale a desigualdade

$$\|x\|_m \leq \|x\| \leq \|x\|_s \leq n \|x\|_m, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

DEFINIÇÃO

Sejam $a \in \mathbb{R}^n$, $r > 0$, \mathcal{N} uma norma em \mathbb{R}^n e $d(x, y) = \mathcal{N}(x - y)$. Temos então os conjuntos

$$B(a; r) = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) < r\}$$

$$B[a; r] = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) \leq r\}$$

$$S[a; r] = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) = r\}$$

$$\mathbb{S}^{n-1} = S[0; 1]$$

DEFINIÇÃO

Sejam $a \in \mathbb{R}^n$, $r > 0$, \mathcal{N} uma norma em \mathbb{R}^n e $d(x, y) = \mathcal{N}(x - y)$. Temos então os conjuntos

$$B(a; r) = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) < r\}$$

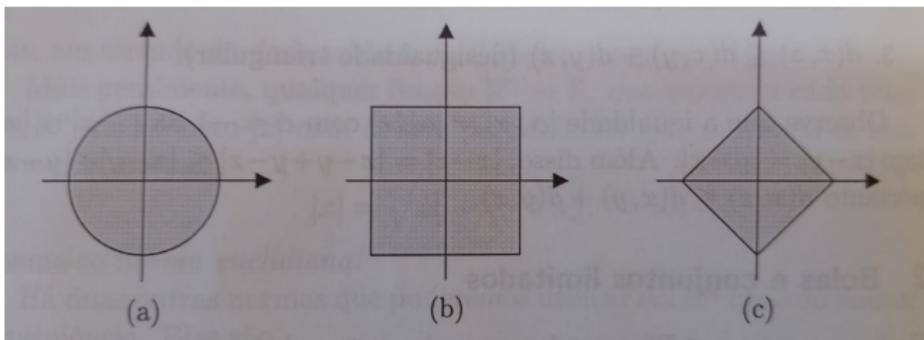
$$B[a; r] = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) \leq r\}$$

$$S[a; r] = \{x \in \mathbb{R}^n; d(x, a) = r\}$$

$$\mathbb{S}^{n-1} = S[0; 1]$$

OBSERVAÇÃO

Em \mathbb{R}^2 , com respeito a norma euclidiana, do máximo e da soma.



CONJUNTOS LIMITADOS

- A menos de menção contrária utilizaremos a norma euclidiana.

CONJUNTOS LIMITADOS

- A menos de menção contrária utilizaremos a norma euclidiana.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito limitado se está contido em alguma bola $B[a; r]$.

CONJUNTOS LIMITADOS

- A menos de menção contrária utilizaremos a norma euclidiana.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito limitado se está contido em alguma bola $B[a; r]$.

DEFINIÇÃO

Uma aplicação $f : X \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ é dita limitada se $f(X)$ é um conjunto limitado.

CONJUNTOS LIMITADOS

- A menos de menção contrária utilizaremos a norma euclidiana.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito limitado se está contido em alguma bola $B[a; r]$.

DEFINIÇÃO

Uma aplicação $f : X \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ é dita limitada se $f(X)$ é um conjunto limitado.

LEMA

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é limitado se, e somente se, existe $M > 0$ tal que

$$\|x\| \leq M, \forall x \in X.$$

CONJUNTOS CONVEXOS

CONJUNTOS CONVEXOS

DEFINIÇÃO

Dados $a, b \in \mathbb{R}^n$ dois pontos distintos, o segmento de reta de extremos a e b é o conjunto

$$[a, b] = \{(1 - t)a + tb, \forall 0 \leq t \leq 1\}.$$

CONJUNTOS CONVEXOS

DEFINIÇÃO

Dados $a, b \in \mathbb{R}^n$ dois pontos distintos, o segmento de reta de extremos a e b é o conjunto

$$[a, b] = \{(1 - t)a + tb, \forall 0 \leq t \leq 1\}.$$

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito convexo quando

$$[x, y] \subset X, \forall x, y \in X.$$

CONJUNTOS CONVEXOS

DEFINIÇÃO

Dados $a, b \in \mathbb{R}^n$ dois pontos distintos, o segmento de reta de extremos a e b é o conjunto

$$[a, b] = \{(1 - t)a + tb, \forall 0 \leq t \leq 1\}.$$

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito convexo quando

$$[x, y] \subset X, \forall x, y \in X.$$

EXEMPLO

Toda bola (aberta ou fechada) é um conjunto convexo.

CONJUNTOS ABERTOS

CONJUNTOS ABERTOS

DEFINIÇÃO

Seja $X \subset \mathbb{R}^n$. Dizemos que $p \in \mathbb{R}^n$ é um ponto interior de X se existe $r > 0$ tal que $B(p, r) \subset X$. O conjunto dos pontos interiores de X será denotado por $\text{int}(X)$.

CONJUNTOS ABERTOS

DEFINIÇÃO

Seja $X \subset \mathbb{R}^n$. Dizemos que $p \in \mathbb{R}^n$ é um ponto interior de X se existe $r > 0$ tal que $B(p, r) \subset X$. O conjunto dos pontos interiores de X será denotado por $\text{int}(X)$.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito aberto se $\text{int}(X) = X$.

CONJUNTOS ABERTOS

DEFINIÇÃO

Seja $X \subset \mathbb{R}^n$. Dizemos que $p \in \mathbb{R}^n$ é um ponto interior de X se existe $r > 0$ tal que $B(p, r) \subset X$. O conjunto dos pontos interiores de X será denotado por $\text{int}(X)$.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito aberto se $\text{int}(X) = X$.

OBSERVAÇÕES

- Note que a definição de ponto interior utiliza o conceito de bola, o qual depende da norma. Porém, utilizando a equivalência das normas euclidiana, do máximo e da soma podemos afirmar que se um ponto é interior com respeito a uma destas normas, então será com respeito as outras duas. O mesmo vale sobre ser aberto.

CONJUNTOS ABERTOS

DEFINIÇÃO

Seja $X \subset \mathbb{R}^n$. Dizemos que $p \in \mathbb{R}^n$ é um ponto interior de X se existe $r > 0$ tal que $B(p, r) \subset X$. O conjunto dos pontos interiores de X será denotado por $\text{int}(X)$.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito aberto se $\text{int}(X) = X$.

OBSERVAÇÕES

- Note que a definição de ponto interior utiliza o conceito de bola, o qual depende da norma. Porém, utilizando a equivalência das normas euclidiana, do máximo e da soma podemos afirmar que se um ponto é interior com respeito a uma destas normas, então será com respeito as outras duas. O mesmo vale sobre ser aberto.
- Mais ainda, iremos verificar mais adiante que quaisquer duas normas em \mathbb{R}^n são equivalentes. De modo que ser aberto com respeito a uma norma implicará em ser aberto com respeito a qualquer outra.

CONJUNTOS ABERTOS

DEFINIÇÃO

Seja $X \subset \mathbb{R}^n$. Dizemos que $p \in \mathbb{R}^n$ é um ponto interior de X se existe $r > 0$ tal que $B(p, r) \subset X$. O conjunto dos pontos interiores de X será denotado por $\text{int}(X)$.

DEFINIÇÃO

Um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ é dito aberto se $\text{int}(X) = X$.

OBSERVAÇÕES

- Note que a definição de ponto interior utiliza o conceito de bola, o qual depende da norma. Porém, utilizando a equivalência das normas euclidiana, do máximo e da soma podemos afirmar que se um ponto é interior com respeito a uma destas normas, então será com respeito as outras duas. O mesmo vale sobre ser aberto.
- Mais ainda, iremos verificar mais adiante que quaisquer duas normas em \mathbb{R}^n são equivalentes. De modo que ser aberto com respeito a uma norma implicará em ser aberto com respeito a qualquer outra.
- Se um conjunto $X \subset \mathbb{R}^n$ não é aberto, então existe $p \in X$ tal que $p \notin \text{int}(X)$, ou seja, para todo $\epsilon > 0$ temos $B(p, \epsilon) \cap X^C \neq \emptyset$.

EXEMPLOS

- \mathbb{R}^n é um conjunto aberto;
- \emptyset é aberto.
- A bola aberta é um conjunto aberto.

TEOREMA

- (a) Se A_1 e A_2 são conjuntos abertos, então $A_1 \cap A_2$ também o é.
- (b) Se $\{A_\lambda\}_{\lambda \in L}$ é uma coleção de conjuntos abertos, então

$$A = \bigcup_{\lambda \in L} A_\lambda$$

é um conjunto aberto.