

Final (corrigido) Curitiba, 10.12.2014

Prova Final Matemática Aplicada I

Tobias Bleninger

Departamento de Engenharia Ambiental (DEA)
Centro Politécnico, Bloco V, Caixa Postal 19011, 81531-990, Curitiba - PR, Brasil

Nome: _____

Pon	tuação (preench	nido pelo Profes	sor):		
	Questão	Pontos obtidos	Pontos totais		
	1		15		
	2		45		
	3		8		
	4		12		
	5				
	6				
	7			Porcentagem	
	Soma	!	90	Ţ	Nota

Questões

- 1. (15P) Dado a equação $\frac{dx}{dt} + 3x \text{sen}(3t) = 0$, x(0) = 2.
 - a. Classifique a equação (ordem, linear/não linear, homogêneo/não-homogeneo).
 - b. Utilizando obrigatoriamente transformada de Laplace, resolva a equação.

Solução:

Edo1, linear, não homogeneo

$$s X(s) - X(0) + 3X(s) = \frac{3}{s^2 + 9}$$

$$X (s + 3) = 2 + \frac{3}{s^2 + 9}$$

$$X = \frac{2}{s + 3} + \frac{3}{(s^2 + 9)(s + 3)}$$

$$X = \frac{2}{s + 3} + \frac{A}{s + 3} + \frac{Bs + C}{s^2 + 9}$$

$$X = \frac{2}{s + 3} + \frac{1/6}{s + 3} - \frac{1/6s}{s^2 + 9} + \frac{3/6}{s^2 + 9}$$

$$X = \frac{13/6}{s + 3} + \frac{1}{6}(-\frac{s}{s^2 + 9}) + \frac{3}{s^2 + 9}$$

$$X(t) = \frac{13}{6} e^{-3t} + \frac{1}{6}(-\cos(3t) + \sin(3t))$$

- 2. (45 P) Dada a equação: h''' h'' 4h' + 4h + 4 = 0 com as condições iniciais h(0) = 1, h'(0) = 1, h''(0) = 0
 - a. Calcule analiticamente a solução da equação transformando-a, obrigatoriamente em um sistema de equações diferenciais e resolvendo o sistema.
 - b. Descreva um código da solução numérica utilizando um método implementado no Matlab (por exemplo ode23).

Solução homogênea

$$\begin{array}{lll} \boldsymbol{h} = [h(t) \ h'(t) \ h''(t)]^t &= [h_1(t) \ h_2(t) \ h_3(t)]^t \\ \boldsymbol{h'} = [h'(t) \ h''(t) \ h'''(t)]^t &= [h_1'(t) \ h_2'(t) \ h_3'(t)]^t &= [h_2(t) \ h_3(t) \ (h_3(t) \ + \ 4h_2(t) \ - \ 4h_1(t))]^t \end{array}$$

em forma matricial:

$$A-\lambda I = \begin{cases} -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 \\ -4 & 4 & 1-\lambda \end{cases}$$

Autovetores correspondentes:

$$\lambda_1 = 1$$
:
 $Ax = \lambda x$

$$0 \ 1 \ 0$$
 $X_{12} = X_{11}$ 1

```
0\ 0\ 1\ \mathbf{x_1} = \mathbf{1}\mathbf{x_1} \Leftrightarrow \mathbf{x_{13}} = \mathbf{x_{12}} \Leftrightarrow \mathbf{x_1} = 1
     -4 4 1
                                          -4x_{11} + 4x_{12} + x_{13} = x_{13}  1
     0 1 0
                                          x_{22} = 2x_{21}
     0\ 0\ 1\ \mathbf{x_2}\ = \mathbf{2x_2} \Leftrightarrow
                                          x_{23} = 2x_{22}
     -4 4 1
                                          -4x_{21} + 4x_{22} + x_{23} = 2x_{23} 	 4
                                         X_{32} = -2X_{31}

X_{33} = -2X_{32}
     0 1 0
     0\ 0\ 1\ \mathbf{x_3}\ = -2\mathbf{x_3} \Leftrightarrow
     -4 4 1
                                          -4x_{31} + 4x_{32} + x_{33} = -2x_{33}
     \mathbf{h_h} = c_1 e^{\lambda_1 t} \mathbf{x_1} + c_2 e^{\lambda_2 t} \mathbf{x_2} + c_3 e^{\lambda_3 t} \mathbf{x_3} = c_1 e^t \mathbf{x_1} + c_2 e^{2t} \mathbf{x_2} + c_3 e^{-2t} \mathbf{x_3}
     h_h(t) = h_1(t) = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + c_3 e^{-2t}
     Depois achar solução não homogênea
     h_p = ax + b
     h_p' = a, y_p'' = 0, y_p''' = 0
     \rightarrow 0 - 0 - 4a + 4(ax+b) + 4 = 0
     \rightarrow 4ax -4a + 4b + 4 = 0
     \rightarrow 4a = 0 \rightarrow a=0
      \rightarrow 4b + 4 = 0
     \rightarrow b = -1
                                                              y_{\rm p} = -1
                                                               y_p' = 0y_p'' = 0
     Vetor da solução particular: h<sub>p</sub> =
     Solução geral
     \mathbf{h} = c_1 e^{\lambda_1 t} \mathbf{x_1} + c_2 e^{\lambda_2 t} \mathbf{x_2} + c_3 e^{\lambda_3 t} \mathbf{x_3} + h_0
     Cond. Iniciais:
     h(0) = c_1 + c_2 + c_3 - 1 = 1
     h'(0) = c_1 + 2c_2 - 2c_3 = 1
     h''(0) = c_1 + 4c_2 + 4c_3 = 0
     4*1-3: 3c_1 = 8 \Leftrightarrow c_1 = 8/3
     2*2-3: 8/3 - 8c_3 = 2 \Leftrightarrow c_3 = -1/12
     → 8/3 + c_2 - 1/12 - 1 = 1 \Leftrightarrow c_2 = -7/12
     h(t) = 8/3e^{t} + -7/12e^{2t} -1/12e^{-2t} -1
funcao = @(t,h) [h(2); h(3); -2*h(3)+h(2)-3] % definicao funcao
tspan=[0 3]; % intervalo
```

3. (8P) Dado o seguinte código em Matlab ou Octave

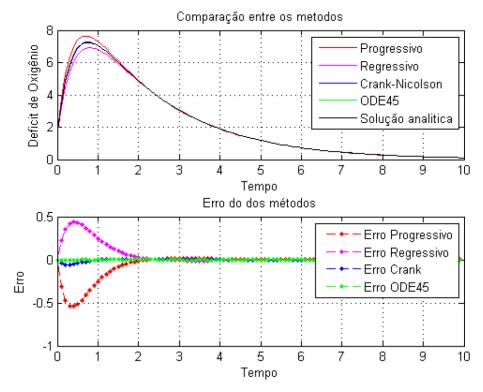
ode23(funcao,tspan,h0) %solucao numerica

h0=[1;1; 0]; % cond. iniciais

```
dt = 0.1;
t = [0.0:dt:2.0];
s = zeros(size(t));
s(1) = 2;
for i = 1:(length(t)-1)
s(i+1) = s(i) + dt * (-s(i)+(t(i))^2);
end
```

a. Escreva a equação diferencial resolvida numericamente com este código.

- b. Escreva a condição inicial.
- c. Escreva a resolução temporal do método numérico e o intervalo da solução.
- d. Qual é o nome do método usado e a ordem de precisão?
- a) $\frac{ds}{dt} = -s + t^2$
- b) y(0.0) = 2
- c) resolução: 0.1 e intervalo (0,2)
- d) Euler progressivo, primeira ordem
- 4. (12P) Dado o seguinte resultado (figura seguinte) de soluções de uma equação diferencial para a equação de Streeter-Phelps



- a. Descreva em uma frase os resultados da figura.
- b. Justifique em uma frase qual método numérico tem o melhor desempenho.
- c. Explique em uma frase porque o erro maximo entre o método regressivo e progressivo é diferente.
- d. Explique em uma frase a diferença entre o método Crank-Nicolson e do ODE45
- 5. (16P) Avalie as frases seguintes, escrevendo se são verdadeiras ou falsas (resposta certa: pontuação positiva; resposta errada: pontuação negativa; sem resposta: 0, pontuação mínima nesta questão: 0):
 - a. "A aplicacao do Teorema da divergencia de Gauss permite a transformação de integrais triplas sobre uma regiao em integrais duplas sobre a superficie do contorno da regiao"

a afirmação é verdadeira
a afirmação é falsa

b.	"O método Runge-Kutta de segunda ordem resolve duas equações a mais para calcular os parámetros k_1 e k_2 , e o método Runge-Kutta de quarta orden resolve quatro equações a mais para calcular os parametros k_1 a k_4 "					
	a afirmação é <mark>verdadeira</mark>					
	a afirmação é falsa					
c.	. "A equação 3,4y' + 7,4+a(x)y = 8,3-b(x) é classificada como equadiferencial ordinaria linear de primeira ordem e inhomogenea"					
	a afirmação é <mark>verdadeira</mark>					
	a afirmação é falsa					
d.	. "A equacao $y(x)'$ -A $y(x) = -By(x)^2$ é definido uma equação diferencial autonoma, porque não aparece o parametro independente x explicitamente"					

a afirmação é verdadeira

e. "Nos métodos de regressão linear utiliza-se critérios de calcular e minimizar erros quadráticos em vez de erros absolutos para obter uma solução única e não varias soluções possíveis."

a afirmação é verdadeira

f. "Numa regressão linear utilizando o método dos mínimos quadrados obteve se um valor do coeficiente de correlação $r^2 = 0.93$ qual indica que 93,0 % da incerteza original foi explicado pelo modelo linear."

a afirmação é verdadeira

g. "Uma regressão linear utilizando o método dos mínimos quadrados é julgado aceitável, quando o valor do desvio padrão é menor que o valor do erro padrão"

a afirmação é falsa (o contrario)

Derivadas das Transformadas de Laplace de uma função f(t)

$$\mathcal{L}{f'} = s\mathcal{L}{f} - f(0)$$

$$\mathcal{L}{f''} = s^2 \mathcal{L}{f} - sf(0) - f'(0)$$

Algumas funções f(t) e suas Transformadas de Laplace

	f(t)	$\mathscr{L}(f)$		f(t)	$\mathscr{L}(f)$
1	1	1/ <i>s</i>	7	cos ωt	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
2	ť	1/s ²	8	sen ωt	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
3	t ²	2!/s³	9	cosh <i>at</i>	$\frac{s}{s^2 - a^2}$
4	$t^n $ $(n = 0, 1, \cdots)$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	10	senh <i>at</i>	$\frac{a}{s^2 - a^2}$
5	t ^a (a positivo)	$\frac{\Gamma(a+1)}{s^{a+1}}$	11	$e^{at}\cos \omega t$	$\frac{s-a}{(s-a)^2+\omega^2}$
6	e^{at}	$\frac{1}{s-a}$	12	e^{at} sen ωt	$\frac{\omega}{(s-a)^2+\omega^2}$

Boa sorte!