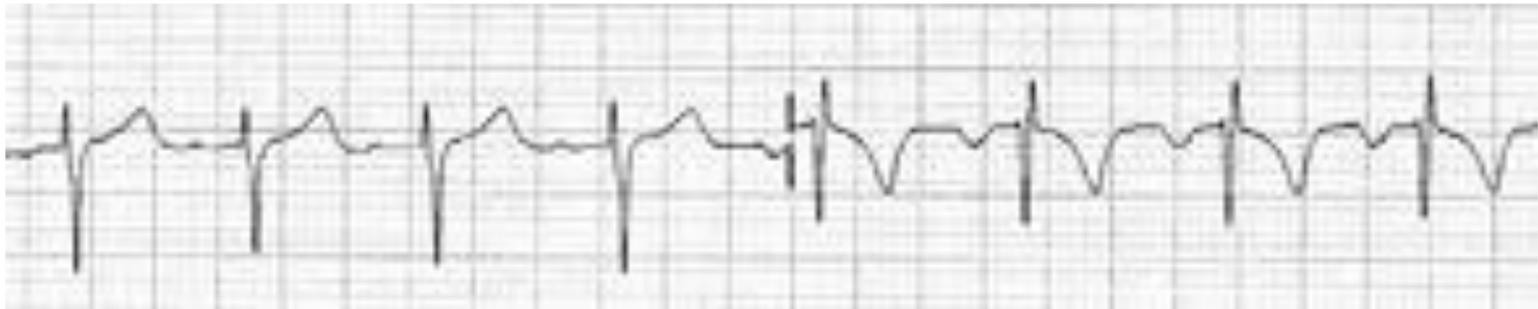


# Wavelet

# Wavelets

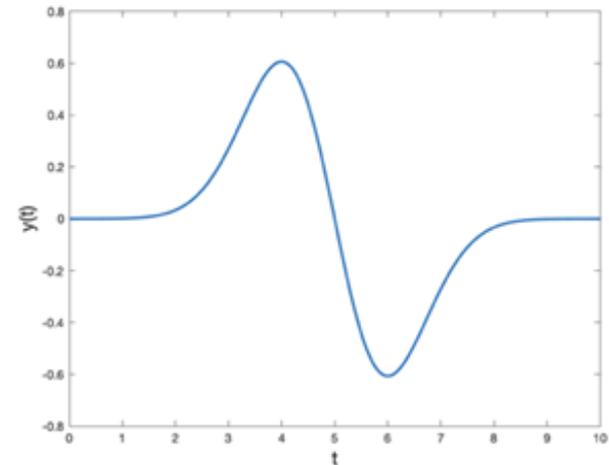
- A Transformada de Fourier é muito útil para detectar e modelar informações de frequência *global*, ou seja, frequências que persistem sobre um sinal inteiro. Porém, ela não é muito prática quando se lida com sinais que ocupam curtos intervalos. Por exemplo, uma série de medições de um eletrocardiograma



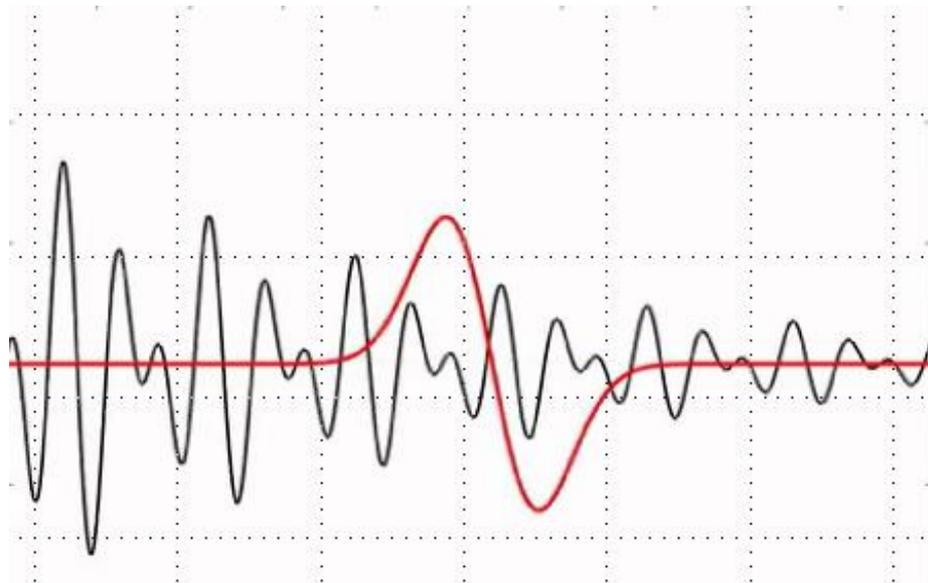
- Note que, neste caso, um padrão se repete ao longo do tempo, porém com variações de forma...

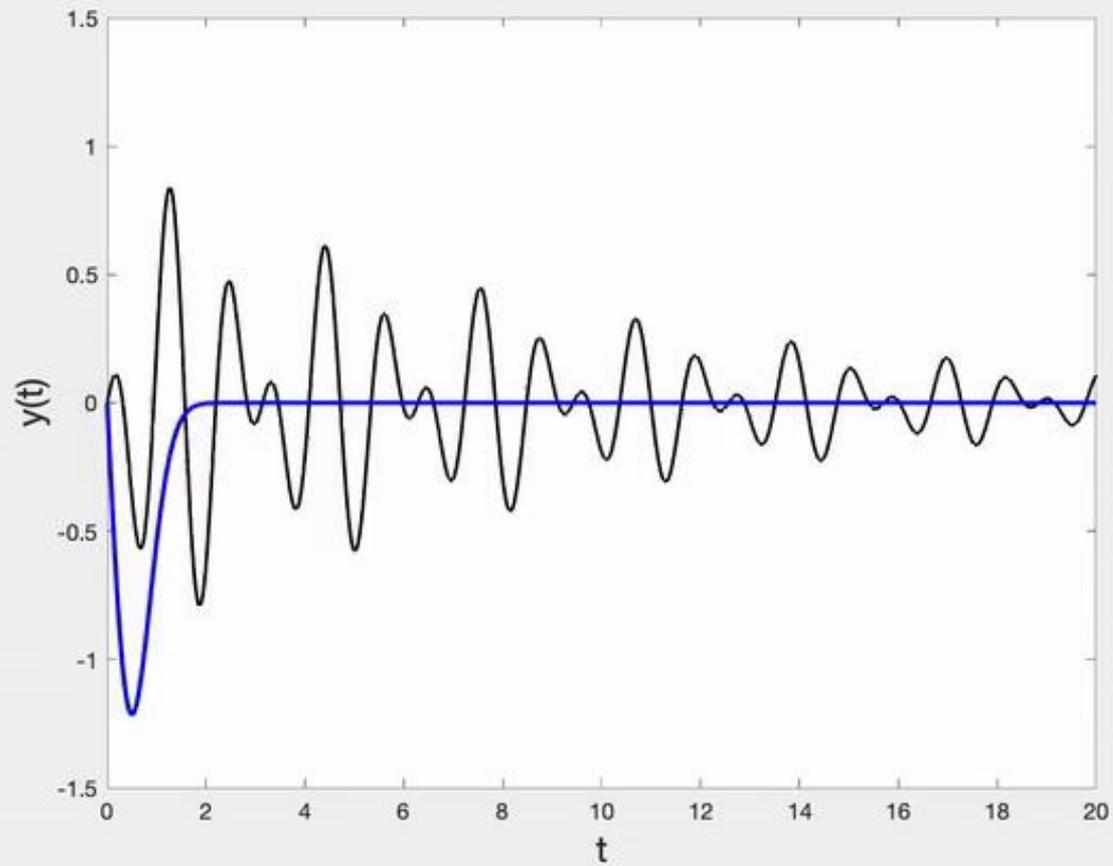


- E se, para detectar este padrão usássemos uma pequena onda (wavelet) registrando onde ocorre um padrão similar a esta “ondinha”?
- Claro que, seria mais produtivo se variássemos um pouco a forma da ondinha para adaptá-la a cada região...



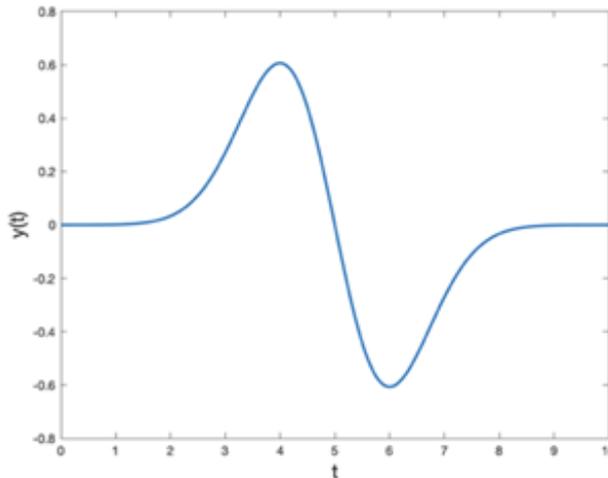
Veja a seguinte pagina com vídeo...





# Wavelet

- Um **Wavelet** é uma oscilação ondulatória, localizada no tempo. Uma função ondulatória curta, que não se estende ao longo de todo o domínio temporal, mas é definida em um pequeno intervalo



$$-(x - b)e^{\frac{-(x - b)^2 / (2a^2)}{\sqrt{2\pi a^3}}}$$

derivada da  
função Gaussiana

Pode imaginar outras “ondinhas”?

# Transformada Wavelet

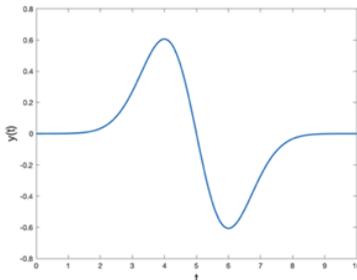
A transformada de Wavelet consiste na convolução de esta curta função e série temporal (em nosso caso, imagem). Por isso, ela pode ser denotada como

$$G(x) = \sum \psi(x) * I(x) \text{ (convolução)}$$

$I(x)$

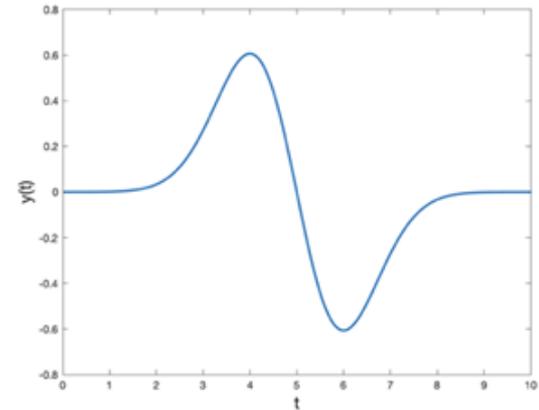


$\psi(x)$



# Transformada Wavelet

$\psi(x)$



Chama-se a função  $\psi(x)$  de função mãe, pois ela pode ser modificada para gerar outras funções.

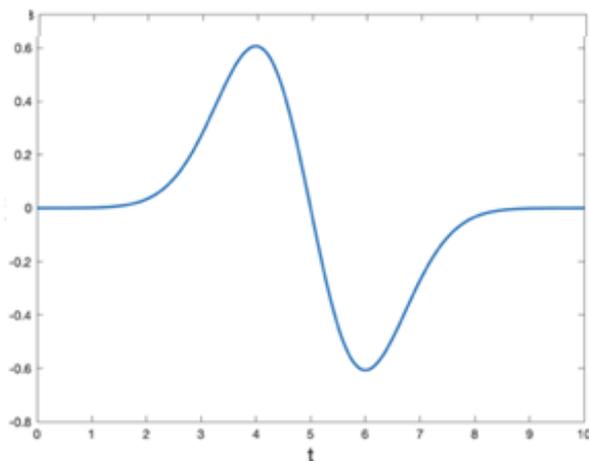
Ela pode sofrer mudança de escala ( $a$ ) e transladada ( $b$ ), segundo:

$$\psi_{a,b} = \frac{1}{\sqrt{a}} \cdot \psi\left(\frac{x-b}{a}\right)$$

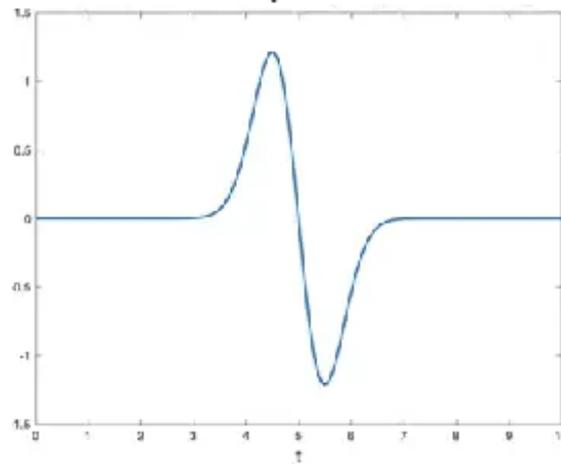
# Exemplos de transformações

Por exemplo, variando o parâmetro de escala “a” a função pode ser comprimida ou esticada, para modelar variações do mesmo padrão.

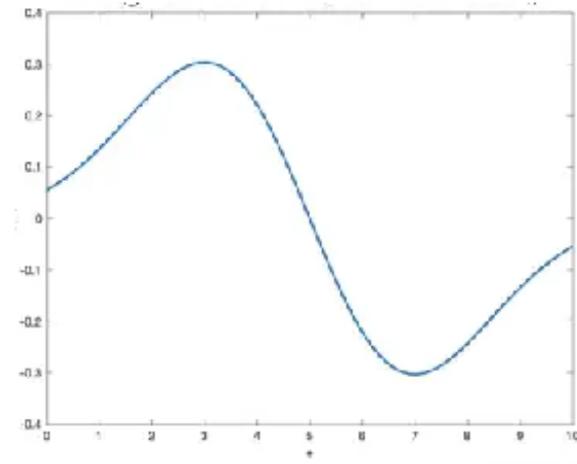
Mãe

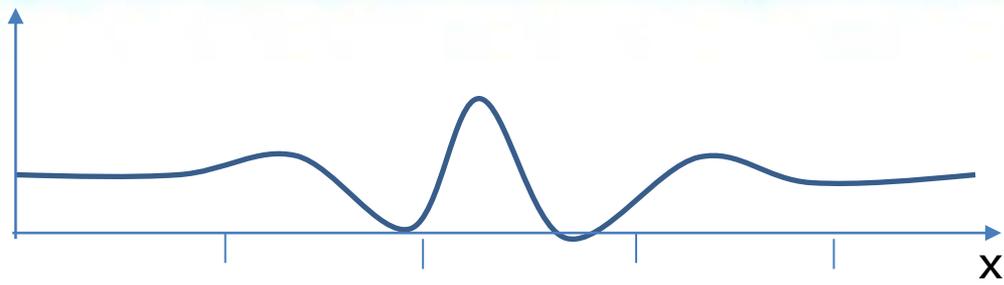


Comprimida

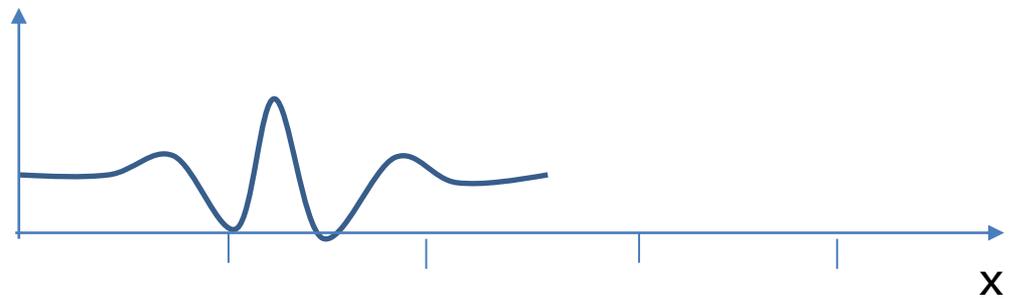


Esticada

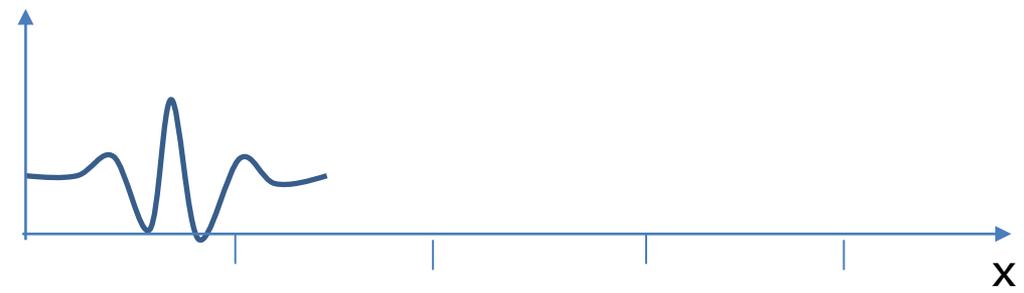




$a=1$



$a=1/2$

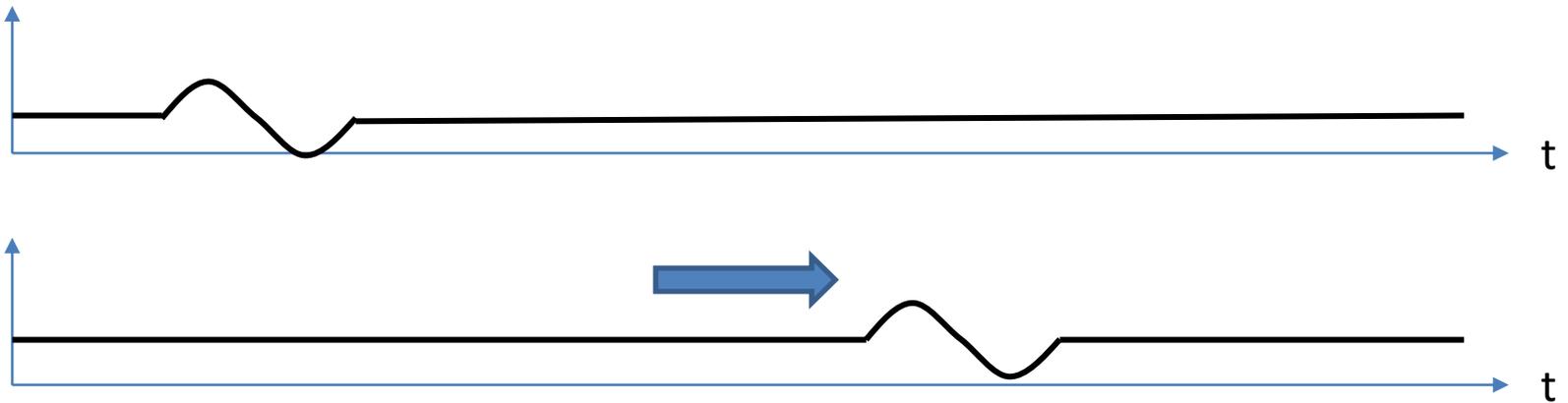


$a=1/4$

menor fator de escala permite detectar oscilações menores (altas frequências)

# Translação

- O segundo parâmetro "b" define a localização da wavelet, ou seja, opera uma translação na função.
- Sem translação, seria analisado apenas o primeiro intervalo da série.
- A translação é útil para detectar a ocorrência do padrão (oscilação) em diferentes posições.



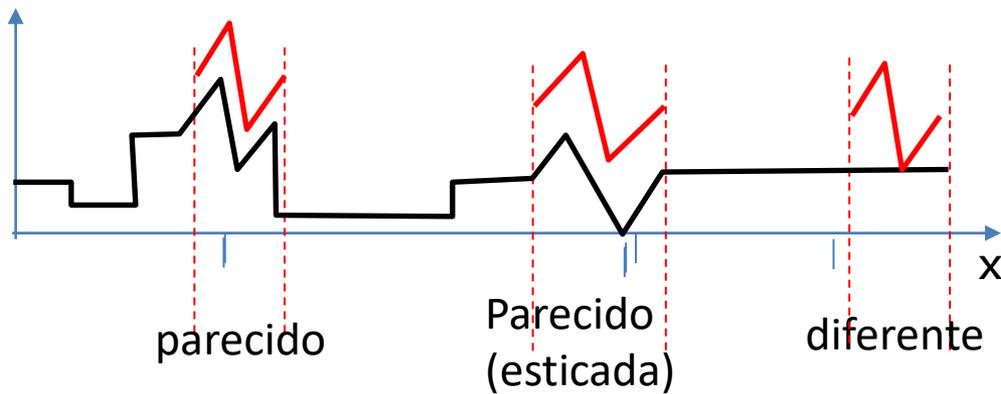
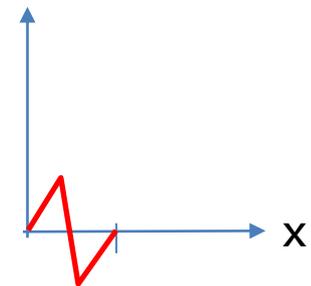
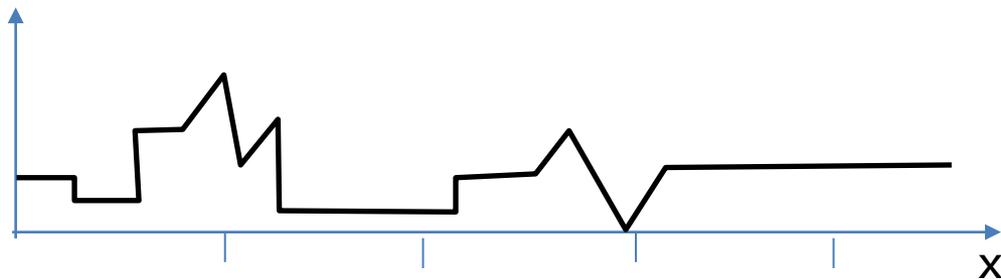
- Formalmente, a transformada é definida como:

$$W(a, b) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) * \psi_{a,b}(x) dx$$

- Esta transformação representa a função contínua  $f(x)$  usando uma função contínua de duas variáveis: escala e translação
- Os coeficientes da wavelet descrevem o quão próximos estão o trecho da função original e a função wavelet.
-

- função  $f(x)$

wavelet



A ideia básica é calcular *quanto* da wavelet está contido em um sinal para uma determinada escala e localização.

Para isto, faz-se a convolução da wavelet com a função original, variando, para cada posição, a escala da wavelet. Ou seja, não apenas a função “mae” é usada, mas sim todas as funções dela derivadas pela aplicação do fator de escala.

1. Selecionar uma wavelet
2. Variar a origem da wavelet (parâmetro de translação) ao longo do domínio da função a ser modelada
  - Para cada posição, variar o parâmetro de escala
    - Calcular a convolução das duas funções. Esta operação nos dá um coeficiente para essa escala wavelet naquele passo de tempo
    - Ainda, podemos armazenar a diferença entre o sinal modelado e o real

# Transformada DISCRETA

Quando se fala em uma transformada wavelet contínua se considera que os parâmetro de escala e posição podem variar a vontade. a Transformada de Wavelet Contínua (CWT) usa todas as wavelets possíveis em uma variedade de escalas e locais, ou seja, um número infinito de escalas e locais. Isto requer um esforço muito grande.

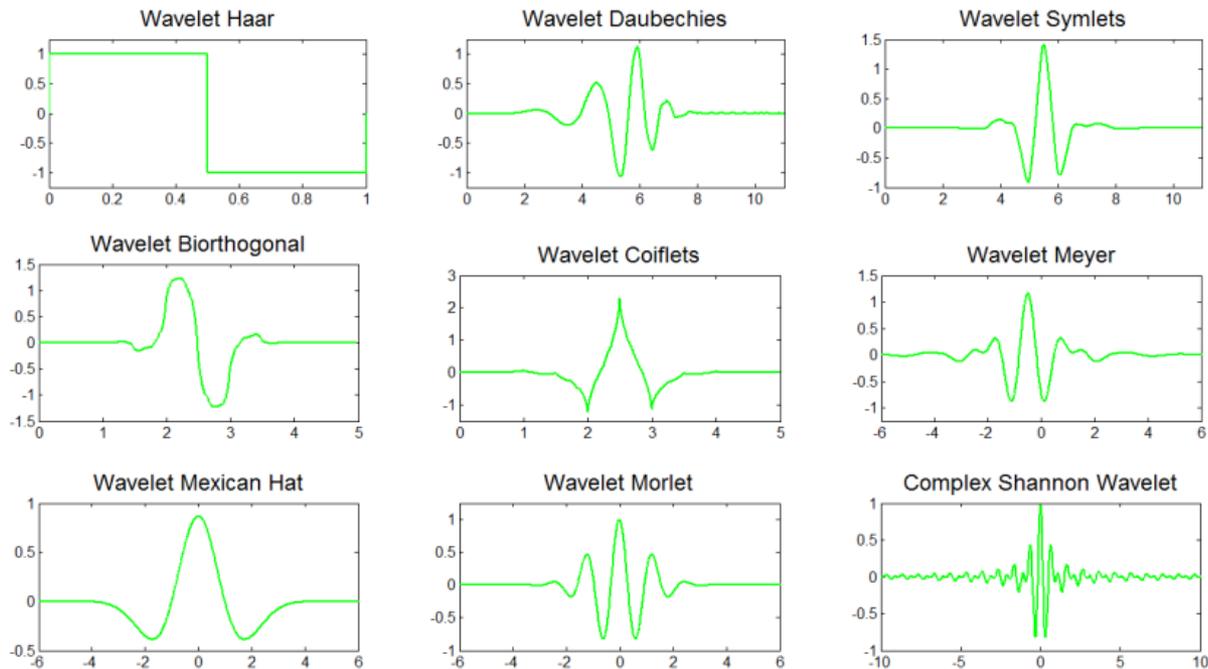
Por isso, usa-se a transformada discreta.

A Transformada de Wavelet Discreta (DWT) usa um conjunto finito de wavelets, ou seja, definido em um conjunto particular de escalas e locais.

# Vantagens

Podem ser usadas **diferentes wavelets** para modelar padrões específicos.

Existem uma grande **Variedade de wavelets** para escolher

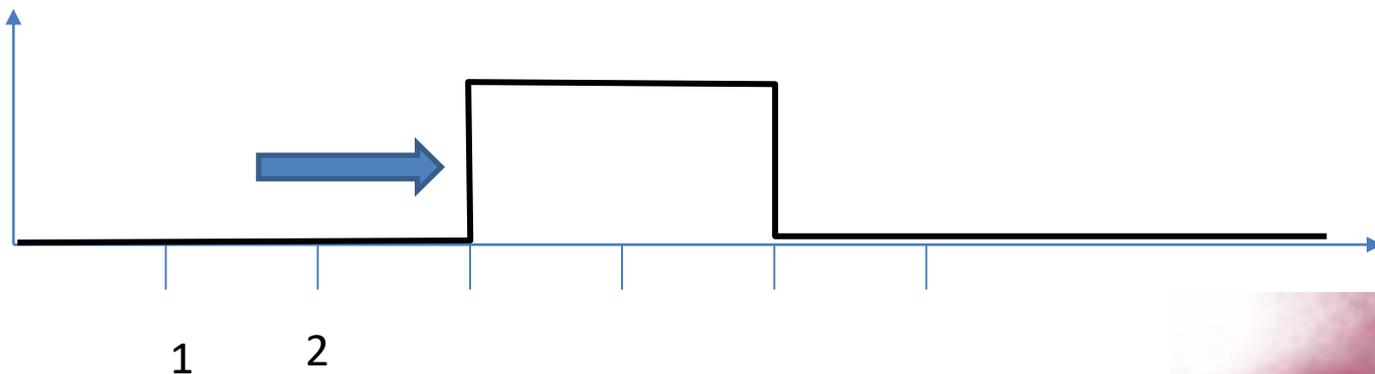
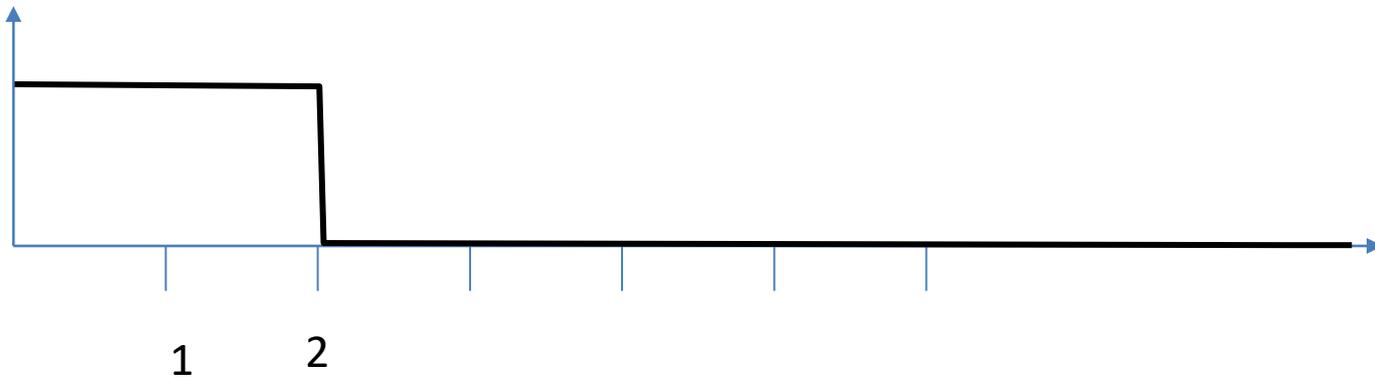


**Famílias de Wavelets Madre más utilizadas**

Elena Pinto Moreno, 2012.

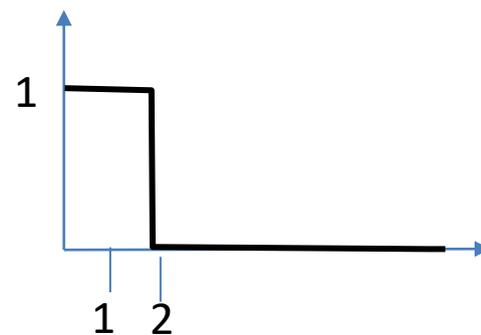
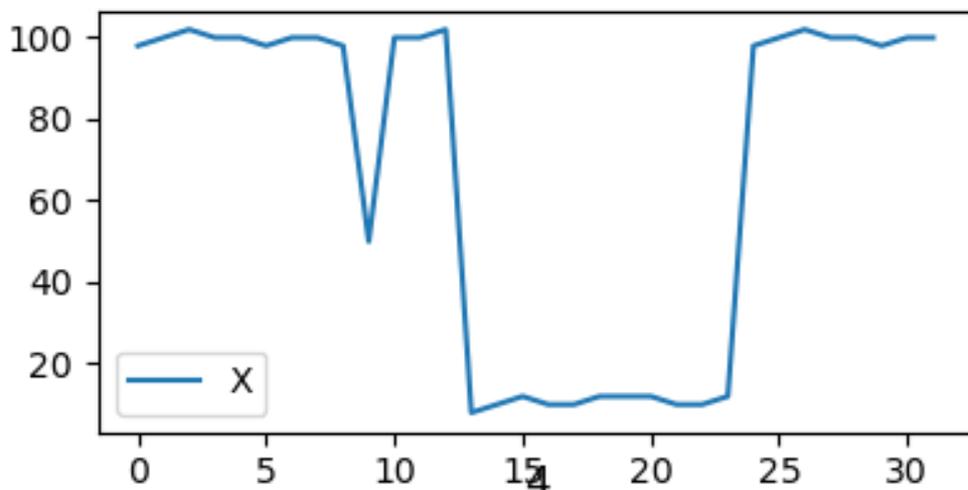
## Exemplo:

- Calculo simples de usando uma wavelet de Haar discreta (sem variações de escala).



- Dada a série de valores  $X$  aplicar a convolução com Haar (largura = 2 valores)

- $X = [98 \ 100 \ 102 \ 100 \ 100 \ 98 \ 100 \ 100 \ 98 \ 50 \ 100 \ 100 \ 102 \ 8 \ 10 \ 12 \ 10 \ 10 \ 12 \ 12 \ 12 \ 10 \ 10 \ 12 \ 98 \ 100 \ 102 \ 100 \ 100 \ 98 \ 100 \ 100]$



- Calcular a média de um par consecutivo de valores
- Calcular a diferença entre os valores  $a$  e média

a) Calcular a média de um par consecutivo de valores

b) Calcular a diferença entre os valores a



Ex: [98, 100]

Média =  $[X(i) + X(i+1)] / 2$

Média =  $(98 + 100) / 2 = 99$

Diferença entre valores =  $X(i) - X(i+1)$

dif =  $98 - 100 = -2$

Ou seja, a média da região é 99, sendo que um deles fica abaixo (-1) e o outro acima (+1) desta média. Com esta informação podemos reconstruir a função original

Ex: [A=98, B=100]

Se Média= 99 e Dif=1, calcule A e B

$$M = [A+B]/2$$

$$D = B - A$$

$$2 * 99 = A + B$$

$$1 = B - A$$

Duas equações, duas incógnitas.

Entrada (N=32)

X=[ 98 100 102 100 100 98 100 100 98 50 100 100 102 8 10 12 10 10 12  
12 12 10 10 12 98 100 102 100 100 98 100 100]

Primeira convolucao (N=16)

M: [ 99. 101. 99. 100. 74. 100. 55. 11. 10. 12. 11. 11. 99. 101. 99. 100.]

D: [-2. 2. 2. 0. 48. 0. 94. -2. 0. 0. 2. -2. -2. 2. 2. 0.]

Segunda convolução (N=8)

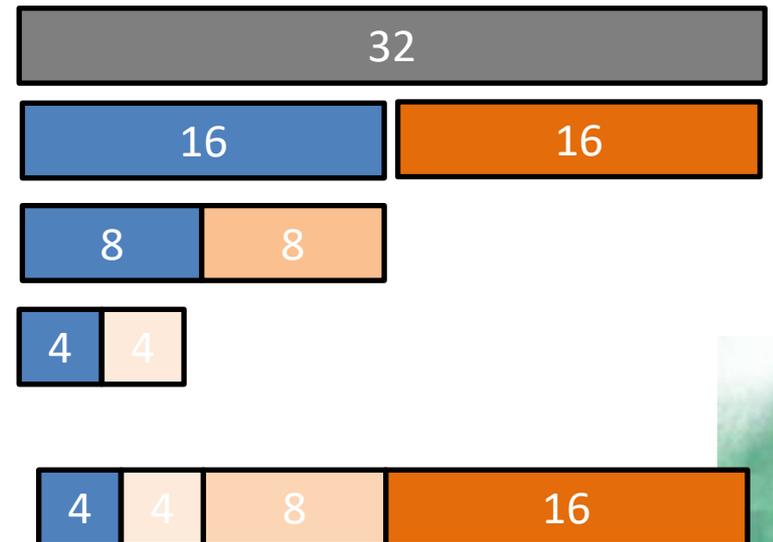
M: [100. 99.5 87. 33. 11. 11. 100. 99.5]

D: [-2. -1. -26. 44. -2. 0. -2. -1.]

Terceira convolução (N=4)

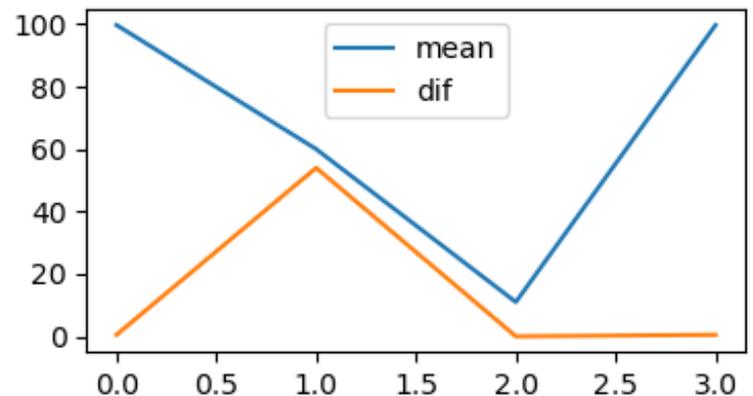
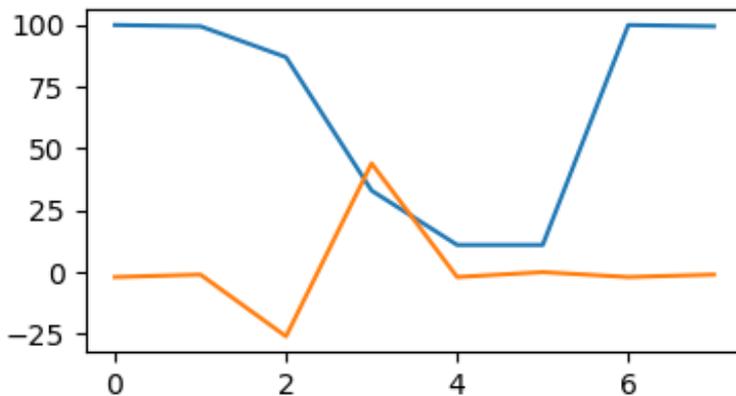
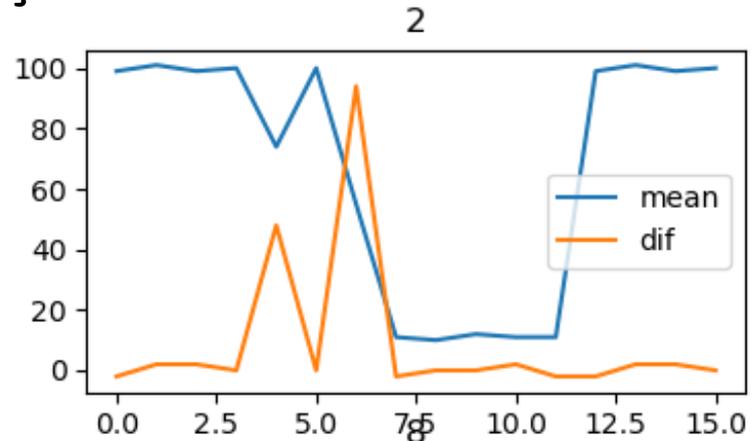
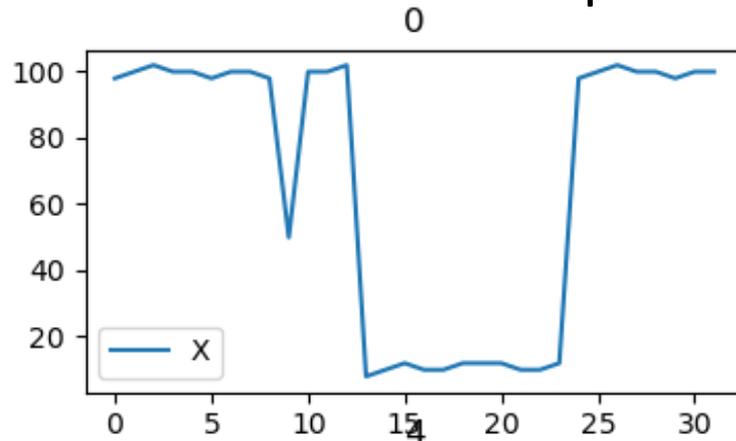
M: [99.75 60. 11. 99.75]

D: [ 0.5 54. 0. 0.5]



# Um exemplo

## aproximação e detalhe



Note:

Maior grau :visão global, menos detalhe

Menor grau: mais detalhe, perda de visão global

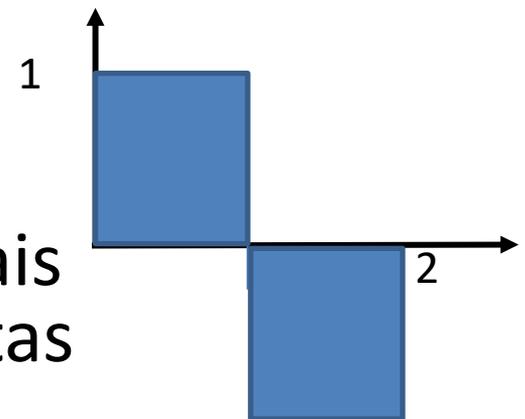
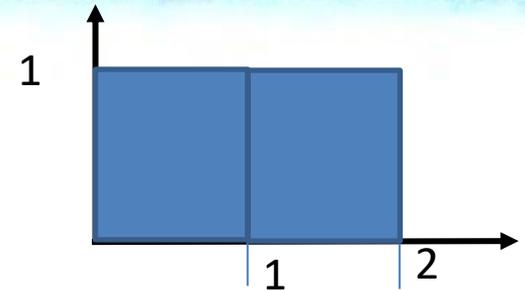
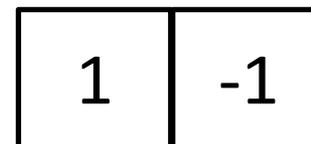
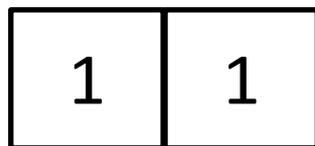
Considerando dois elementos consecutivos, foram calculados:

$$\text{Média} = [X(i) + X(i+1)] / 2$$

e

$$\text{Dif} = X(i) - X(i+1)$$

Em termos de processamento de sinais (e de imagens), pode-se dizer que estas duas operações correspondem a um filtro passa-baixas (média) e passa-altas (contraste local)

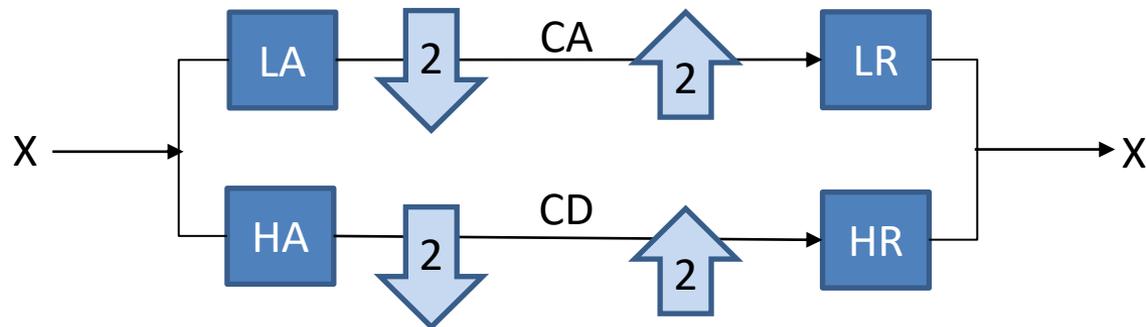


A transformada pode ser então representada pela aplicação de filtros e uma redução de dimensionalidade (downsampling) para obter de uma série com “N” valores

a)  $N/2$  coeficientes de aproximação (médias)

b)  $N/2$  coeficientes de detalhe

Com os que se pode reconstruir a série original

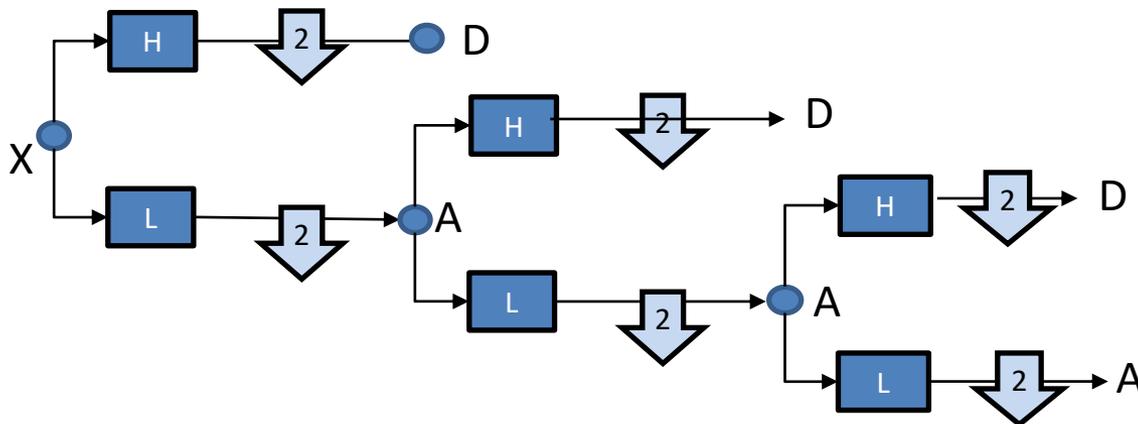


Neste caso, a transformada de wavelets é aplicada como uma filtragem seguida de uma dizimação (ou downsampling).

# Algoritmo piramidal

Para variar a resolução (análise multiresolução) a transformada de wavelets discreta é implementada via o algoritmo piramidal, (Mallat, 1989).

O número de coeficientes para o seguinte nível é a metade do número de coeficientes do nível atual, de tal forma que ao final se terá a mesma quantidade de dados que ao início.



# Caso bidimensional (imagem)

- Transformadas bidimensionais são aplicadas por um conjunto de quadrature mirror filters (QMF) (filtros quadráticos de espelho), formado por dois filtros (passa-baixas e passa-altas).
- Um QMF é um filtro cuja magnitude de resposta é a imagem espelhada em torno de 90 graus de outro filtro (direção de linhas e colunas). Juntos, esses filtros são conhecidos como o par de filtros espelhados de quadratura
- Um QMF divide a função de entrada em duas bandas que posteriormente são reamostradas (downsampling) por um factor 2.
- Ambas bandas (altas e baixas frequências) se trocam entre sí. Ou seja, as baixas frequências se codificam como altas e viceversa.
- .

# implementação

A implementação prática do algoritmo de Mallat é realizada utilizando filtros unidimensionais.

O filtro L, associado à função de escala, é um filtro passa-baixas que permite analisar componentes de baixa frequência, enquanto o filtro H, associado à função wavelet, é um filtro passa-alta que permite analisar componentes de alta frequência, ou seja, detalhe da imagem.

Por exemplo, pode-se aplicar

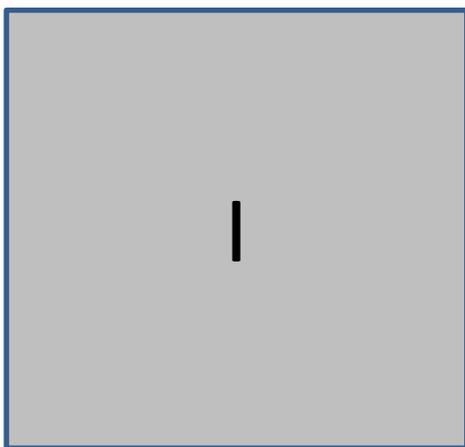
primeiro o passa-baixas na direção das linhas e depois na direção das colunas (LL) ou

primeiro o passa-baixas na direção das linhas e depois um passa-altas na direção das colunas (LH) ...

primeiro o passa-altas na direção das linhas e depois um passa-baixas na direção das colunas (HL) ...

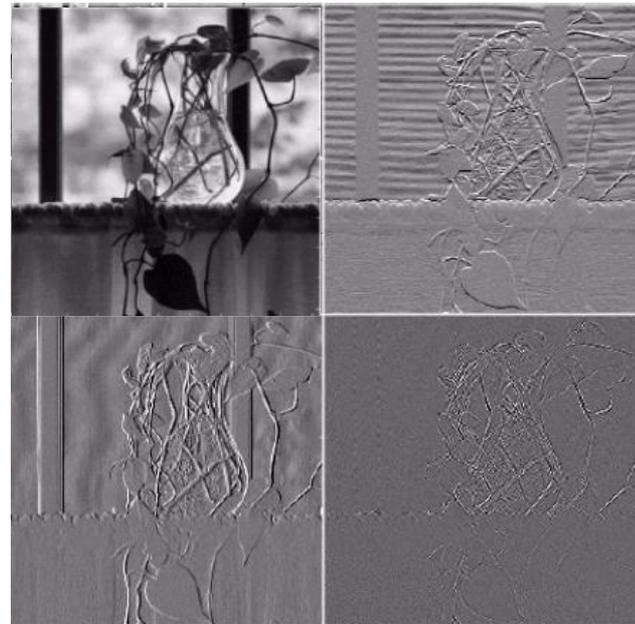
Passa-altas na direção das linhas e também na direção das colunas (HH)

- a aplicação dos filtros (QMF) na imagem nas direções de linhas e colunas (perpendiculares) gera a decomposição da imagem original em quatro conjuntos (LL, LH, HL, LL)

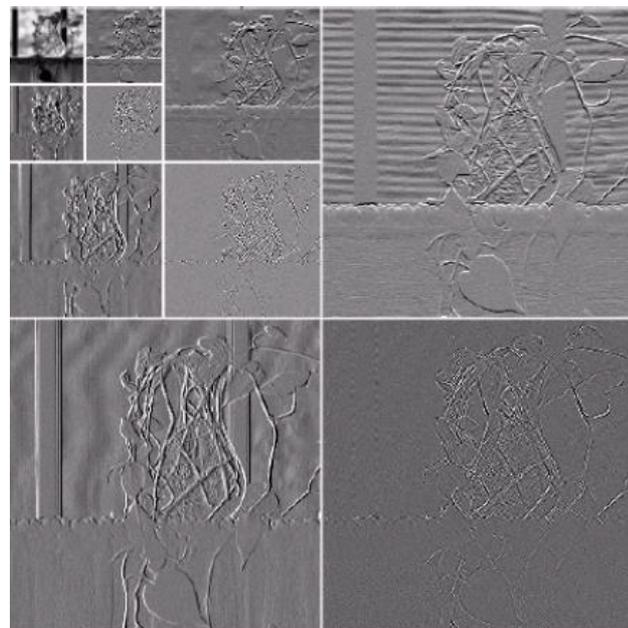
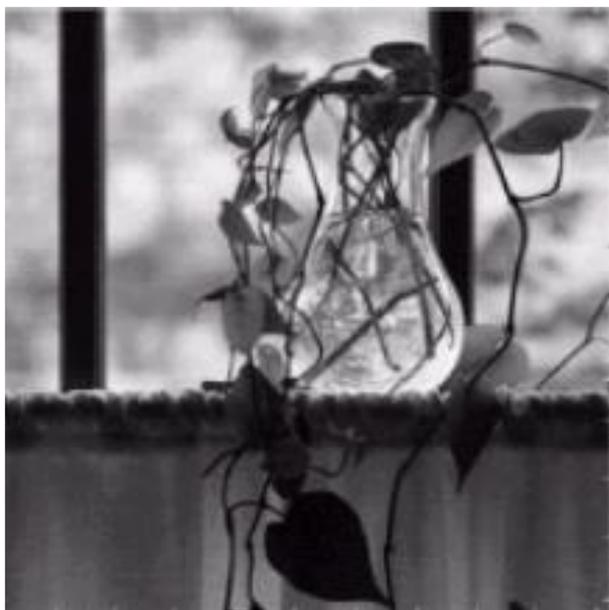


## Exemplo: (LL, LH, HL, LL)

as bandas LH, HL e HH armazenam o detalhe na imagem, e a banda LL a aproximação, uma representação da imagem em uma resolução menor.

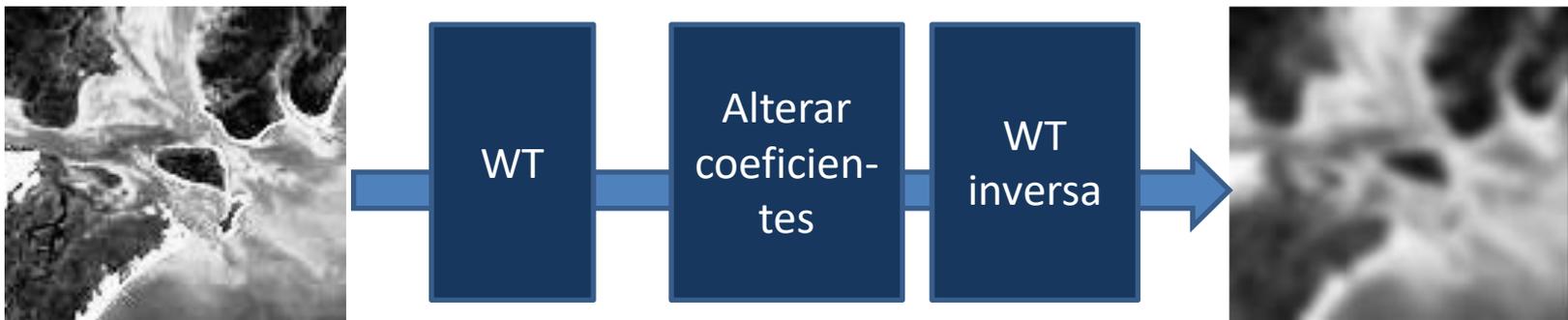


- este processo pode ser repetido de forma recursiva para produzir uma aproximação bem simplificada da imagem)



# Algumas aplicações

De maneira geral:



Remoção de ruído (suprimindo detalhe)

Compressão de imagens

Fusão de imagens

- CLOVIS GABOARDI ; EDSON APARECIDO MITISHITA ; HENRIQUE FIRKOWSK
- Digital Terrain Modeling generalization with base in Wavelet Transform
- <https://www.scielo.br/j/bcg/a/yW5t6cHBPdFHpFvNmJCLKNf/?format=pdf&lang=ptl>
- **The Wavelet Transform** <https://towardsdatascience.com/the-wavelet-transform-e9cfa85d7b34>
- <https://slideplayer.com.br/slide/5647124/>