

# Prova 3

28/05

- 1 Polinômio de Taylor;
- 2 Pontos críticos;

04/06

- 1 Formas quadráticas;
- 2 Matriz Hessiana;
- 3 Classificação de pontos críticos

11/06 - HOJE

- 1 Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos.
- 2 Multiplicador de Lagrange

# Polinômio de Taylor de ordem 1

## Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^2$  no aberto  $U$ . Fixado  $a \in U$  considere  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $a + h \in U$ . Neste caso, têm-se que a função  $r(v)$  defina por

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i + r(h)$$

satisfaz  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r(h)}{\|h\|} = 0$ .

## Polinômio de Taylor de ordem 1

### Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^2$  no aberto  $U$ . Fixado  $a \in U$  considere  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $a + h \in U$ . Neste caso, têm-se que a função  $r(v)$  defina por

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i + r(h)$$

satisfaz  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r(h)}{\|h\|} = 0$ .

### Polinômio de Taylor de ordem 1

$$P(h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i \quad (\text{para } h \text{ próximo de } 0)$$

# Polinômio de Taylor de ordem 1

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

# Polinômio de Taylor de ordem 1

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + r(x - x_0, y - y_0)$$

e também

$$P(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)$$

# Polinômio de Taylor de ordem 1

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + r(x - x_0, y - y_0)$$

e também

$$P(x, y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)$$

## Importante:

Estas duas expressões valem, a priori, para  $(x, y)$  numa vizinhança do ponto  $a = (x_0, y_0)$

# Exemplo

Considere  $f(x, y) = \ln(x + y)$  e  $a = (1/2, 1/2)$ .

## Exemplo

Considere  $f(x, y) = \ln(x + y)$  e  $a = (1/2, 1/2)$ .

- Neste caso, temos

$$f\left(\frac{1}{2} + h_1, \frac{1}{2} + h_2\right) = h_1 + h_2 + r(h)$$

com  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r(h)}{\|h\|} = 0$ .

- O Polinômio de Taylor de ordem 1 no ponto  $a = (1/2, 1/2)$  é então

$$P(h_1, h_2) = h_1 + h_2.$$

## Polinômio de Taylor de ordem 2

### Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^3$  no aberto  $U$ . Fixado  $a \in U$  considere  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $a + h \in U$ . Neste caso, têm-se que a função  $r(h)$  definida por

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i + \frac{1}{2} \sum_{j,i=1}^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \cdot h_i h_j + r(h)$$

satisfaz  $\lim_{v \rightarrow 0} \frac{r(v)}{\|v\|^2} = 0$ .

## Polinômio de Taylor de ordem 2

### Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^3$  no aberto  $U$ . Fixado  $a \in U$  considere  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $a + h \in U$ . Neste caso, têm-se que a função  $r(h)$  definida por

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i + \frac{1}{2} \sum_{j,i=1}^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \cdot h_i h_j + r(h)$$

satisfaz  $\lim_{v \rightarrow 0} \frac{r(v)}{\|v\|^2} = 0$ .

### Polinômio de Taylor de ordem 2

$$P(h) = f(a) + \sum_{i=1}^2 \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot h_i + \frac{1}{2} \sum_{j,i=1}^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \cdot h_i h_j \quad (\text{para } h \text{ próximo de } 0)$$

# Polinômio de Taylor de ordem 2

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

# Polinômio de Taylor de ordem 2

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

$$\begin{aligned}
 f(x, y) = & f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + \\
 & + \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)^2 \right] + \\
 & + r(x - x_0, y - y_0)
 \end{aligned}$$

e também

$$\begin{aligned}
 P(x, y) = & f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + \\
 & + \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)^2 \right]
 \end{aligned}$$

## Polinômio de Taylor de ordem 2

Escrevendo  $a = (x_0, y_0)$  e definindo  $(x, y) = (x_0 + h_1, y_0 + h_2)$  obtemos:

$$\begin{aligned}
 f(x, y) = & f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + \\
 & + \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)^2 \right] + \\
 & + r(x - x_0, y - y_0)
 \end{aligned}$$

e também

$$\begin{aligned}
 P(x, y) = & f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + \\
 & + \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \cdot (x - x_0)(y - y_0) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) \cdot (y - y_0)^2 \right]
 \end{aligned}$$

**Importante:**

Estas duas expressões valem, a priori, para  $(x, y)$  numa vizinhança do ponto  $a = (x_0, y_0)$

# Exemplo

Considere  $f(x, y) = x \operatorname{sen}(y)$  e  $a = (0, 0)$ .

# Exemplo

Considere  $f(x, y) = x \operatorname{sen}(y)$  e  $a = (0, 0)$ .

- Neste caso, temos

$$f(x, y) = -xy + r(x, y).$$

- O Polinômio de Taylor de ordem 1 no ponto  $a = (0, 0)$  é então

$$P(x, y) = -xy$$

# Generalização

Considerando uma função de classe  $C^4$  e as notações

$$df(a) \cdot v = \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot \alpha_i,$$

$$d^2f(a) \cdot v^2 = \sum_{i,j} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \cdot \alpha_i \alpha_j,$$

$$d^3f(a) \cdot v^3 = \sum_{i,j,k} \frac{\partial^3 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} \cdot \alpha_i \alpha_j \alpha_k$$

## Generalização

Considerando uma função de classe  $C^4$  e as notações

$$df(a) \cdot v = \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot \alpha_i,$$

$$d^2f(a) \cdot v^2 = \sum_{i,j} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \cdot \alpha_i \alpha_j,$$

$$d^3f(a) \cdot v^3 = \sum_{i,j,k} \frac{\partial^3 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} \cdot \alpha_i \alpha_j \alpha_k$$

podemos escrever

$$f(a+v) - f(a) = df(a) \cdot v + \frac{1}{2} d^2f(a) \cdot v^2 + \frac{1}{3!} d^3f(a) \cdot v^3 + r_3(v),$$

sendo

$$\lim_{v \rightarrow 0} \frac{r(v)}{\|v\|^3} = 0.$$

# Pontos críticos

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  e  $a \in U$ .

## Pontos críticos

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  e  $a \in U$ .

- (a) Dizemos que  $a$  é um ponto de mínimo local de  $f$  se existe  $\delta > 0$  tal que

$$x \in U \cap B(a, \delta) \longrightarrow f(a) \leq f(x).$$

## Pontos críticos

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  e  $a \in U$ .

- (a) Dizemos que  $a$  é um ponto de mínimo local de  $f$  se existe  $\delta > 0$  tal que

$$x \in U \cap B(a, \delta) \longrightarrow f(a) \leq f(x).$$

- (b) Dizemos que  $a$  é um ponto de máximo local de  $f$  se existe  $\delta > 0$  tal que

$$x \in U \cap B(a, \delta) \longrightarrow f(x) \leq f(a).$$

## Pontos críticos

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  e  $a \in U$ .

- (a) Dizemos que  $a$  é um ponto de mínimo local de  $f$  se existe  $\delta > 0$  tal que

$$x \in U \cap B(a, \delta) \longrightarrow f(a) \leq f(x).$$

- (b) Dizemos que  $a$  é um ponto de máximo local de  $f$  se existe  $\delta > 0$  tal que

$$x \in U \cap B(a, \delta) \longrightarrow f(x) \leq f(a).$$

- (c) Se  $f$  é diferenciável, então  $a$  é dito um ponto crítico de  $f$  se

$$\nabla f(a) = 0.$$

## Theorem

*Se  $f$  é diferenciável e  $a \in U$  é um ponto de mínimo (ou máximo), então  $a$  é um ponto crítico.*

## Theorem

*Se  $f$  é diferenciável e  $a \in U$  é um ponto de mínimo (ou máximo), então  $a$  é um ponto crítico.*

## Example

Considere as funções  $f, g, h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  dadas por

$$f(x, y) = x^2 + y^2, \quad g(x, y) = -x^2 - y^2 \quad \text{e} \quad h(x, y) = x^2 - y^2$$

## Dica para o exercício 3 da lista 5

### Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^2$  no aberto  $U$ . Fixado  $a \in U$  considere  $h = (h, k) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $a + h \in U$ . Neste caso:

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot h + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot k + E(h, k),$$

sendo

$$E(h, k) = \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(\bar{x}, \bar{y})h^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(\bar{x}, \bar{y})hk + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(\bar{x}, \bar{y})k^2 \right],$$

para algum  $(\bar{x}, \bar{y})$  no interior do segmento de extremidades  $(x_0, y_0)$  e  $(x_0 + h, y_0 + k)$ .

# Forma quadrática

Fixada uma matriz simétrica  $[h_{ij}]_{2 \times 2}$ , chama-se forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  uma função  $H : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  cujo valor num vetor  $v = (\alpha_1, \alpha_2) \in \mathbb{R}^2$  é dado por

$$H(v) = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 h_{ij} \alpha_i \alpha_j,$$

## Forma quadrática

Fixada uma matriz simétrica  $[h_{ij}]_{2 \times 2}$ , chama-se forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  uma função  $H : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  cujo valor num vetor  $v = (\alpha_1, \alpha_2) \in \mathbb{R}^2$  é dado por

$$H(v) = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 h_{ij} \alpha_i \alpha_j,$$

### Remark

Identificando  $[h_{ij}]$  ao operador linear  $[h_{ij}] : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  (base canônica) temos

$$H(v) = \langle [h_{ij}] \cdot v, v \rangle$$

(Notação:  $H \cdot v^2 = \langle Hv, v \rangle$ )

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

(a) **não-negativa** se  $H \cdot v^2 \geq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

- (a) **não-negativa** se  $H \cdot v^2 \geq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (b) **positiva** se  $H \cdot v^2 > 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

- (a) **não-negativa** se  $H \cdot v^2 \geq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (b) **positiva** se  $H \cdot v^2 > 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;
- (c) **não-positiva** se  $H \cdot v^2 \leq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

- (a) **não-negativa** se  $H \cdot v^2 \geq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (b) **positiva** se  $H \cdot v^2 > 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;
- (c) **não-positiva** se  $H \cdot v^2 \leq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (d) **é negativa** se  $H \cdot v^2 < 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;

# Formas positivas e negativas

Dizemos que uma forma quadrática em  $\mathbb{R}^2$  é:

- (a) **não-negativa** se  $H \cdot v^2 \geq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (b) **positiva** se  $H \cdot v^2 > 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;
- (c) **não-positiva** se  $H \cdot v^2 \leq 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2$ ;
- (d) **é negativa** se  $H \cdot v^2 < 0$ , para todo  $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ;
- (e) **é indefinida** se existem  $v, \omega \in \mathbb{R}^2$  tais que  $H \cdot v^2 < 0$  e  $H \cdot \omega^2 > 0$ .

# Teorema de Schwarz

## Theorem

Seja  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de classe  $C^2$ . Então, para cada  $i, j \in \{1, 2\}$  valem as igualdades

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(x),$$

para todo  $x \in U$ .

# Matriz Hessiana

Considere  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que existam as derivadas parciais

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x), \quad i, j \in \{1, 2\}.$$

## Matriz Hessiana

Considere  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que existam as derivadas parciais

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x), \quad i, j \in \{1, 2\}.$$

Definimos a matriz Hessiana de  $f$  no ponto  $(x, y)$  por

$$H_f(x, y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) \end{bmatrix}$$

## Matriz Hessiana

Considere  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  tal que existam as derivadas parciais

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x), \quad i, j \in \{1, 2\}.$$

Definimos a matriz Hessiana de  $f$  no ponto  $(x, y)$  por

$$H_f(x, y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) \end{bmatrix}$$

### Remark

*Se  $f$  é de classe  $C^2$ , então  $H_f(x, y)$  é simétrica. Nesse caso, está bem definida a forma quadrática*

$$H_f(x, y) \cdot v^2 = \langle H_f(x, y)v, v \rangle$$

# Exemplos

Para as funções

$$f(x, y) = x^2 + y^2, \quad g(x, y) = -x^2 - y^2 \quad \text{e} \quad h(x, y) = x^2 - y^2$$

temos

$$H_f(0, 0) \cdot v^2 = 2(\alpha^2 + \beta^2),$$

$$H_g(0, 0) \cdot v^2 = -2(\alpha^2 + \beta^2),$$

$$H_h(0, 0) \cdot v^2 = 2(\alpha^2 - \beta^2),$$

sendo  $v = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ .

# Classificação de pontos críticos - Parte 1

## Theorem

*Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.*

# Classificação de pontos críticos - Parte 1

## Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

(a)  $H_f(a)$  **positiva**  $\Rightarrow a$  é um ponto de **mínimo** local;

# Classificação de pontos críticos - Parte 1

## Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

- (a)  $H_f(a)$  **positiva**  $\Rightarrow$   $a$  é um ponto de **mínimo** local;
- (b)  $H_f(a)$  **negativa**  $\Rightarrow$   $a$  é um ponto de **máximo** local;

# Classificação de pontos críticos - Parte 1

## Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

- (a)  $H_f(a)$  **positiva**  $\Rightarrow$   $a$  é um ponto de **mínimo** local;
- (b)  $H_f(a)$  **negativa**  $\Rightarrow$   $a$  é um ponto de **máximo** local;
- (c)  $H_f(a)$  **indefinida**  $\Rightarrow$   $a$  **não** é ponto de máximo e **nem** mínimo local;

## Algumas observações

### Remark

*Se  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  é de classe  $C^2$  e  $a$  é um ponto de mínimo local, então  $H_f(a)$  é não-negativa.*

### Remark

*Se  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  é de classe  $C^2$  e  $a$  é um ponto de máximo local, então  $H_f(a)$  é não-positiva.*

## Classificação de pontos críticos - Parte 2

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $H_f(x, y)$  sua matriz Hessiana num ponto  $(x, y)$ . A função

$$\mathcal{H}_f(x, y) = \det H_f(x, y)$$

é chamada de *hessiano* de  $f$ .

### Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

## Classificação de pontos críticos - Parte 2

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $H_f(x, y)$  sua matriz Hessiana num ponto  $(x, y)$ . A função

$$\mathcal{H}_f(x, y) = \det H_f(x, y)$$

é chamada de *hessiano* de  $f$ .

### Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

- (a)  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) > 0$  e  $\mathcal{H}_f(a) > 0 \Rightarrow a$  é um ponto de **mínimo** local;

## Classificação de pontos críticos - Parte 2

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $H_f(x, y)$  sua matriz Hessiana num ponto  $(x, y)$ . A função

$$\mathcal{H}_f(x, y) = \det H_f(x, y)$$

é chamada de *hessiano* de  $f$ .

### Theorem

Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

- (a)  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) > 0$  e  $\mathcal{H}_f(a) > 0 \Rightarrow a$  é um ponto de **mínimo** local;
- (b)  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) < 0$  e  $\mathcal{H}_f(a) > 0 \Rightarrow a$  é um ponto de **máximo** local;

## Classificação de pontos críticos - Parte 2

Considere uma função  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $H_f(x, y)$  sua matriz Hessiana num ponto  $(x, y)$ . A função

$$\mathcal{H}_f(x, y) = \det H_f(x, y)$$

é chamada de *hessiano* de  $f$ .

### Theorem

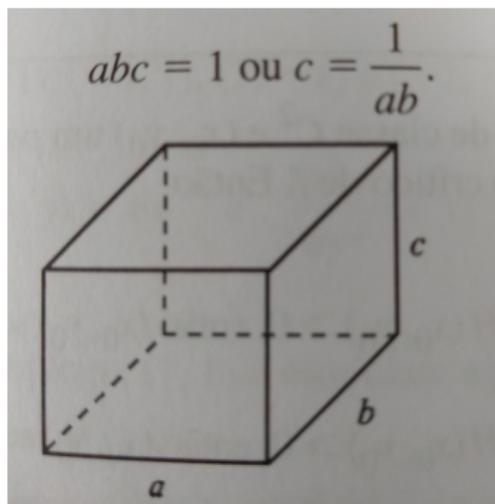
Sejam  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  e  $a \in U$  um ponto crítico.

- (a)  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) > 0$  e  $\mathcal{H}_f(a) > 0 \Rightarrow a$  é um ponto de **mínimo** local;
- (b)  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a) < 0$  e  $\mathcal{H}_f(a) > 0 \Rightarrow a$  é um ponto de **máximo** local;
- (c)  $\mathcal{H}_f(a) < 0 \Rightarrow a$  **não** é ponto de máximo e **nem** mínimo local;
- (d) Se  $\mathcal{H}_f(a) = 0$ , então nada pode ser afirmado.

# Aplicação

## Example

Deseja-se construir uma caixa, sem tampa, com a forma de um paralelepípedo-retângulo e com  $1 \text{ m}^3$  de volume. O material a ser utilizado nas laterais custa o triplo do que será utilizado no fundo. Determine as dimensões da caixa que minimiza o custo do material.



# Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos

# Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos

## Definition (Conjunto limitado)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito limitado se estiver contido em alguma bola aberta centrada na origem.

# Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos

## Definition (Conjunto limitado)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito limitado se estiver contido em alguma bola aberta centrada na origem.

## Theorem

*Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é limitado se, e somente se, existe  $M \geq 0$  tal que*

$$\|x\| \leq M, \forall x \in A.$$

# Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos

## Definition (Conjunto limitado)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito limitado se estiver contido em alguma bola aberta centrada na origem.

## Theorem

*Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é limitado se, e somente se, existe  $M \geq 0$  tal que*

$$\|x\| \leq M, \forall x \in A.$$

## Definition (Conjunto compacto)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito compacto se é limitado e fechado.

# Máximos e mínimos sobre conjuntos compactos

## Definition (Conjunto limitado)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito limitado se estiver contido em alguma bola aberta centrada na origem.

## Theorem

*Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é limitado se, e somente se, existe  $M \geq 0$  tal que*

$$\|x\| \leq M, \forall x \in A.$$

## Definition (Conjunto compacto)

Um subconjunto  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito compacto se é limitado e fechado.

## Theorem (de Weierstrass)

*Suponha  $f$  uma função contínua no compacto  $A \subset \mathbb{R}^n$ . Nestas condições, existem  $a, b \in A$  tais que*

# Exemplo

Vamos determinar os extremantes da função

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 3x - 3y$$

no conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; 0 \leq x \leq 2 \text{ e } |y| \leq 2\}$$

## Exemplo

Vamos determinar os extremantes da função

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 3x - 3y$$

no conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; 0 \leq x \leq 2 \text{ e } |y| \leq 2\}$$

### Tática

- 1 Pontos críticos no interior de  $A$ ;
- 2 Análise dos pontos de fronteira;

# Exemplo

Vamos determinar os extremantes da função

$$f(x, y) = 2x + y$$

no conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x \geq 0, y \geq 0, x + y \leq 4 \text{ e } 3x + y \leq 6\}$$

# Exemplo

Vamos determinar os extremantes da função

$$f(x, y) = 2x + y$$

no conjunto

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x \geq, y \geq 0, x + y \leq 4 \text{ e } 3x + y \leq 6\}$$

## Tática

- 1 Pontos críticos no interior de  $A$ ;
- 2 Análise dos pontos de fronteira;

# Multiplicadores de Lagrange

Definition (Extremante local de uma restrição)

# Multiplicadores de Lagrange

## Definition (Extremante local de uma restrição)

Considere  $f$  uma função diferenciável num aberto  $A \subset \mathbb{R}^2$  e

$$B = \{(x, y) \in A; g(x, y) = 0\},$$

sendo  $g$  uma função de classe  $C^1$  que satisfaz a seguinte propriedade:

$$\nabla g(x, y) \neq (0, 0), \quad \forall (x, y) \in B.$$

# Multiplicadores de Lagrange

## Definition (Extremante local de uma restrição)

Considere  $f$  uma função diferenciável num aberto  $A \subset \mathbb{R}^2$  e

$$B = \{(x, y) \in A; g(x, y) = 0\},$$

sendo  $g$  uma função de classe  $C^1$  que satisfaz a seguinte propriedade:

$$\nabla g(x, y) \neq (0, 0), \quad \forall (x, y) \in B.$$

Dizemos que  $(x, y) \in B$  é um extremante local de  $f|_B$  se existe  $\lambda$  tal que

$$\begin{cases} \nabla f(x, y) = \lambda \nabla g(x, y) \\ g(x, y) = 0 \end{cases}$$

# Exemplos

# Exemplos

- 1 Vamos determinar os extremantes de  $f(x, y) = 3x + 2y$  com a restrição  $x^2 + y^2 = 1$ .

# Exemplos

- 1 Vamos determinar os extremantes de  $f(x, y) = 3x + 2y$  com a restrição  $x^2 + y^2 = 1$ .
- 2 Determinar a reta tangente à curva  $x^2 + \frac{y^2}{4} = 1$ ,  $x > 0$  e  $y > 0$ , que forma com os eixos o triângulo de área mínima.

# Exemplos

- 1 Vamos determinar os extremantes de  $f(x, y) = 3x + 2y$  com a restrição  $x^2 + y^2 = 1$ .
- 2 Determinar a reta tangente à curva  $x^2 + \frac{y^2}{4} = 1$ ,  $x > 0$  e  $y > 0$ , que forma com os eixos o triângulo de área mínima.
- 3 Considere uma forma quadrática  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ . Obtenha os pontos extremantes da restrição de  $f$  ao conjunto  $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 = 1\}$ .

# Exemplos

- 1 Vamos determinar os extremantes de  $f(x, y) = 3x + 2y$  com a restrição  $x^2 + y^2 = 1$ .
- 2 Determinar a reta tangente à curva  $x^2 + \frac{y^2}{4} = 1$ ,  $x > 0$  e  $y > 0$ , que forma com os eixos o triângulo de área mínima.
- 3 Considere uma forma quadrática  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ . Obtenha os pontos extremantes da restrição de  $f$  ao conjunto  $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 = 1\}$ .

## Example

Considere  $A_{2 \times 2}$  simétrica e as funções

$$f(x) = \langle Ax, x \rangle \quad \text{e} \quad \varphi(x) = \langle x, x \rangle$$