

Universidade Federal do Paraná
Programa de Pós-Graduação em Geologia

GEOL7048: Tópicos Especiais em Geologia Exploratória II

Métodos semiquantitativos

Saulo P. Oliveira

Departamento de Matemática, Universidade Federal do Paraná



Aula 22

- Gridagem/interpolação
- Interpolação inversa

Gridagem/interpolação

Gridagem (*gridding*) é a formatação de um dado irregularmente espaçado para uma malha (*grid*) regular, para fins de processamento e visualização.

Gridagem/interpolação

Gridagem (*gridding*) é a formatação de um dado irregularmente espaçado para uma malha (*grid*) regular, para fins de processamento e visualização.

A gridagem normalmente supõe alguma forma de **interpolação**.

Gridagem/interpolação

Gridagem (*gridding*) é a formatação de um dado irregularmente espaçado para uma malha (*grid*) regular, para fins de processamento e visualização.

A gridagem normalmente supõe alguma forma de **interpolação**.

Dizemos que uma função $f(x)$ **interpola** os pares ordenados

$$(\mathbf{x}_1, y_1), (\mathbf{x}_2, y_2), \dots, (\mathbf{x}_n, y_n)$$

se for verdade que

$$\begin{cases} f(\mathbf{x}_1) &= y_1 \\ f(\mathbf{x}_2) &= y_2 \\ \vdots &\vdots \\ f(\mathbf{x}_n) &= y_n, \end{cases}$$

observando que $\mathbf{x}_i = x_i$, $\mathbf{x}_i = (x_{1,i}, x_{2,i})$ ou $\mathbf{x}_i = (x_{1,i}, x_{2,i}, x_{3,i})$.

Interpolação 1D

Em 1D, a $f(x)$ **interpola** os pontos

$$(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$$

se

$$\begin{cases} f(x_1) &= y_1 \\ f(x_2) &= y_2 \\ \vdots &\vdots \\ f(x_n) &= y_n. \end{cases}$$

Interpolação 1D

Em 1D, a $f(x)$ **interpola** os pontos

$$(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$$

se

$$\begin{cases} f(x_1) &= y_1 \\ f(x_2) &= y_2 \\ \vdots &\vdots \\ f(x_n) &= y_n. \end{cases}$$

Tipos mais comuns:

- interpolação polinomial
- interpolação polinomial por partes (ex: splines)
- interpolação racional (Padé)
- interpolação trigonométrica

Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\left\{ \begin{array}{rcl} f(x_1) & = & y_1 \\ f(x_2) & = & y_2 \\ \vdots & & \vdots \\ f(x_{n+1}) & = & y_{n+1} \end{array} \right.$$

Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\left\{ \begin{array}{lcl} f(x_0) & = & y_0 \\ f(x_1) & = & y_1 \\ f(x_2) & = & y_2 \\ \vdots & & \vdots \\ f(x_n) & = & y_n \end{array} \right.$$

Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\left\{ \begin{array}{rcl} a_n x_0^n + a_{n-1} x_0^{n-1} + \dots + a_2 x_0^2 + a_1 x_0 + a_0 & = & y_0 \\ a_n x_1^n + a_{n-1} x_1^{n-1} + \dots + a_2 x_1^2 + a_1 x_1 + a_0 & = & y_1 \\ a_n x_2^n + a_{n-1} x_2^{n-1} + \dots + a_2 x_2^2 + a_1 x_2 + a_0 & = & y_2 \\ & \vdots & \\ a_n x_n^n + a_{n-1} x_n^{n-1} + \dots + a_2 x_n^2 + a_1 x_n + a_0 & = & y_n \end{array} \right.$$

Interpolação polinomial 1D



Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\begin{bmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & \dots & x_0^2 & x_0 & 1 \\ x_1^n & x_1^{n-1} & \dots & x_1^2 & x_1 & 1 \\ x_2^n & x_2^{n-1} & \dots & x_2^2 & x_2 & 1 \\ & & \vdots & & & \\ x_n^n & x_n^{n-1} & \dots & x_n^2 & x_n & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_n \\ a_{n-1} \\ \vdots \\ a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$

Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\begin{bmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & \dots & x_0^2 & x_0 & 1 \\ x_1^n & x_1^{n-1} & \dots & x_1^2 & x_1 & 1 \\ x_2^n & x_2^{n-1} & \dots & x_2^2 & x_2 & 1 \\ & & & \vdots & & \\ x_n^n & x_n^{n-1} & \dots & x_n^2 & x_n & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_n \\ a_{n-1} \\ \vdots \\ a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$

A matriz acima (**matriz de Vandermonde**) é sempre inversível

Buscamos

$$f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

tal que

$$\begin{bmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & \dots & x_0^2 & x_0 & 1 \\ x_1^n & x_1^{n-1} & \dots & x_1^2 & x_1 & 1 \\ x_2^n & x_2^{n-1} & \dots & x_2^2 & x_2 & 1 \\ & & & \vdots & & \\ & & & & & \\ x_n^n & x_n^{n-1} & \dots & x_n^2 & x_n & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_n \\ a_{n-1} \\ \vdots \\ a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$

A matriz acima (**matriz de Vandermonde**) é sempre inversível

Consequência: $f(x)$ existe e é único.

Interpolação polinomial 1D



No matlab/octave: `polyfit` e `polyval`

Exemplo:

```
>> n=5;  
>> xo = linspace(-4,4,n+1);  
>> yo = rand(1,n+1);  
>> P = polyfit(xo,yo,n)  
>> x=linspace(-4,4,100);  
>> plot(xo,yo,'o',x,polyval(P,x))
```

Interpolação polinomial 1D



No matlab/octave: `polyfit` e `polyval`

Exemplo:

```
>> n=5;  
>> xo = linspace(-4,4,n+1);  
>> yo = rand(1,n+1);  
>> P = polyfit(xo,yo,n)  
>> x=linspace(-4,4,100);  
>> plot(xo,yo,'o',x,polyval(P,x))
```

OBS: o cálculo torna-se instável quando n é grande.

Interpolação por partes 1D

Quando o número de pontos é grande (> 10), convém usar interpolação por partes:

```
y = interp1(xo,yo,x,'method')
```

Interpolação por partes 1D

Quando o número de pontos é grande (> 10), convém usar interpolação por partes:

```
y = interp1(xo,yo,x,'method')
```

Exemplo:

```
>> n=15;  
>> xo = linspace(-4,4,n+1);  
>> yo = rand(1,n+1);  
>> x = linspace(-4,4,100);  
>> y = interp1(xo,yo,x,'spline');  
>> plot(xo,yo,'o',x,y)
```

Interpolação por partes 1D

Quando o número de pontos é grande (> 10), convém usar interpolação por partes:

```
y = interp1(xo,yo,x,'method')
```

Exemplo:

```
>> n=15;  
>> xo = linspace(-4,4,n+1);  
>> yo = rand(1,n+1);  
>> x = linspace(-4,4,100);  
>> y = interp1(xo,yo,x,'spline');  
>> plot(xo,yo,'o',x,y)
```

Outros métodos:

'nearest', 'previous', 'next', 'linear', 'pchip'

Interpolação por partes 1D

Quando o número de pontos é grande (> 10), convém usar interpolação por partes:

```
y = interp1(xo,yo,x,'method')
```

Exemplo:

```
>> n=15;  
>> xo = linspace(-4,4,n+1);  
>> yo = rand(1,n+1);  
>> x = linspace(-4,4,100);  
>> y = interp1(xo,yo,x,'spline');  
>> plot(xo,yo,'o',x,y)
```

Outros métodos:

'nearest', 'previous', 'next', 'linear', 'pchip'

Sugestão: `testar xo = sort(rand(1,n+1));`
`x = linspace(xo(1),xo(n+1),100);`

Interpolação por partes 2D

O comando para interpolação 2D é semelhante ao comando 1D:

```
y = interp2(xo,yo,zo, x,y , 'method')
```

Interpolação por partes 2D

O comando para interpolação 2D é semelhante ao comando 1D:

```
y = interp2(xo,yo,zo, x,y , 'method')
```

Exemplo:

```
>> to = linspace(-4,4,10);  
>> [xo,yo] = meshgrid(to);  
>> zo = rand(10);
```

Interpolação por partes 2D

O comando para interpolação 2D é semelhante ao comando 1D:

```
y = interp2(xo,yo,zo, x,y , 'method')
```

Exemplo:

```
>> to = linspace(-4,4,10);  
>> [xo,yo] = meshgrid(to);  
>> zo = rand(10);  
>> t = linspace(-4,4,50);  
>> [x,y] = meshgrid(t);  
>> z = interp2(xo,yo,zo,x,y,'spline');
```

Interpolação por partes 2D

O comando para interpolação 2D é semelhante ao comando 1D:

```
y = interp2(xo,yo,zo, x,y , 'method')
```

Exemplo:

```
>> to = linspace(-4,4,10);  
>> [xo,yo] = meshgrid(to);  
>> zo = rand(10);  
>> t = linspace(-4,4,50);  
>> [x,y] = meshgrid(t);  
>> z = interp2(xo,yo,zo,x,y,'spline');  
>> plot3(xo(:),yo(:),zo(:),'o')  
>> hold on  
>> mesh(x,y,z)  
>> hold off
```

Interpolação inversa



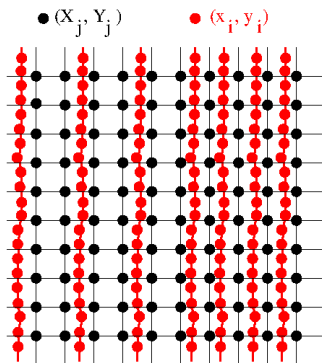
Ideia: Conhecidos os dados $\{x_i, y_i, z_i\}_{i=1}^m$ e o grid $\{X_j, Y_j\}_{j=1}^n$ desejado,

Encontrar

$$f(x, y) = \sum_{j=1}^n w_j(x, y) f_j$$

tal que

$$f(x_i, y_i) = z_i \quad 1 \leq i \leq m$$



Funções-peso: $w_j(x, y) = \frac{\exp(-br_j^2)}{\sum_{l=1}^m \exp(-br_l^2)}$, $r_j^2 = (x - X_j)^2 + (y - Y_j)^2$

Interpolação inversa



Sistema linear $Ax = b$:

$$\begin{cases} f(x_1, y_1) = z_1 \\ f(x_2, y_2) = z_2 \\ \vdots \\ f(x_m, y_m) = z_m \end{cases}$$

Interpolação inversa



Sistema linear $Ax = b$:

$$\begin{cases} w_1(x_1, y_1)f_1 + w_2(x_1, y_1)f_2 + \cdots + w_n(x_1, y_1)f_n & = & z_1 \\ w_1(x_2, y_2)f_1 + w_2(x_2, y_2)f_2 + \cdots + w_n(x_2, y_2)f_n & = & z_2 \\ & \vdots & \\ w_1(x_m, y_m)f_1 + w_2(x_m, y_m)f_2 + \cdots + w_n(x_m, y_m)f_n & = & z_n \end{cases}$$

Interpolação inversa



Sistema linear $Ax = b$:

$$\begin{bmatrix} w_1(x_1, y_1) & w_2(x_1, y_1) & \cdots & w_n(x_1, y_1) \\ w_1(x_2, y_2) & w_2(x_2, y_2) & \cdots & w_n(x_2, y_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ w_1(x_m, y_m) & w_2(x_m, y_m) & \cdots & w_n(x_m, y_m) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f_1 \\ f_2 \\ \vdots \\ f_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_m \end{bmatrix}$$

Interpolação inversa



Sistema linear $Ax = b$:

$$\begin{bmatrix} w_1(x_1, y_1) & w_2(x_1, y_1) & \cdots & w_n(x_1, y_1) \\ w_1(x_2, y_2) & w_2(x_2, y_2) & \cdots & w_n(x_2, y_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ w_1(x_m, y_m) & w_2(x_m, y_m) & \cdots & w_n(x_m, y_m) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f_1 \\ f_2 \\ \vdots \\ f_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_m \end{bmatrix}$$

Regularização:

$$\begin{bmatrix} A \\ \lambda L \end{bmatrix} \mathbf{x}_\lambda = \begin{bmatrix} \mathbf{b} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}, \quad L(x_i, y_i) \approx \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_i, y_i) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_i, y_i)$$